

## TD 6 : Minimisation de fonctionnelles convexes et EDP.

### 1 Equations de Sturm-Liouville.

**Exercice 1 : Equations différentielles d'ordre 2.** Soit  $u : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction de classe  $\mathcal{C}^2$  qui vérifie

$$-pu'' + fu' + gu = h.$$

1. Soit  $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction de classe  $\mathcal{C}^2$ . Montrer que la fonction  $v := \alpha u$  vérifie une équation du type

$$-pv'' + \left(f + \frac{\alpha'}{\alpha}\right)v' + \hat{g}v = \hat{h},$$

où  $\hat{g}$  et  $\hat{h}$  sont des fonctions à déterminer. Voir en particulier que si  $h = 0$ ,  $\hat{h} = 0$ .

2. Montrer qu'on peut choisir  $\alpha$  de sorte que  $v$  soit solution de

$$-pv'' + qv = r$$

ou encore

$$-(pv')' + qv = r$$

où  $q, r$  sont des fonctions qui dépendent de  $p, f, g, h$ , et  $r = 0$  dès que  $h = 0$ .

**Exercice 2 : Equation de Sturm-Liouville et Wronskien.** On considère l'équation

$$\ddot{x} + p(t)x = 0.$$

Pour  $x \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R})$ , on pose  $X(t) := \begin{pmatrix} x(t) \\ \dot{x}(t) \end{pmatrix}$ .

1. Si  $x$  est solution, quelle équation  $X$  vérifie-t'il ?
2. Quel est la structure de l'espace des solutions ?
3. De quel dimension est cet espace ?
4. Soit  $x$  une solution non nulle. On suppose  $x(t_0) = 0$ . Montrer que  $\dot{x}(t) \neq 0$ .
5. Soient  $x_1, x_2$  deux solutions indépendantes de cette équation. Montrer que  $W(t) := \det(X_1, X_2)$  ne s'annule jamais. En déduire que si  $x_1$  a deux zéros  $t_1, t_2$  et ne s'annule pas entre  $t_1$  et  $t_2$ , alors  $x_2$  s'annule exactement une fois entre  $t_1$  et  $t_2$ .
6. Quelles sont les solutions lorsque  $p$  est une fonction constante ? Préciser en fonction du signe de  $p$ , et vérifier le point précédent.

On suppose à présent que  $p$  est une fonction qui vérifie  $p(t) \geq \varepsilon \forall t \in \mathbb{R}$ , et on considère une solution  $f$  de notre équation. Dans toutes les questions suivantes, l'indication est la même, pensez aux propriétés de convexité de la fonction  $f$ .

7. On suppose que  $f(0) > 0$  et que  $f'(0) > 0$ . Montrer qu'il existe  $t_0 > 0$  tel que  $f(t_0) > 0$  et  $f'(t_0) < 0$ .
8. On suppose à présent  $f(0) > 0$  et  $f'(0) < 0$ . Montrer qu'il existe  $t_1 > 0$  tel que  $f(t_1) = 0$  et  $f'(t_1) < 0$ .
9. Montrer qu'il existe  $t_2 > t_1$  tel que  $f(t_2) = 0$  et  $f'(t_2) > 0$ .
10. Montrer que  $f$  a une infinité de zéros.
11. Montrer que  $f$  est bornée.
12. Tracer schématiquement le graphe de deux solutions indépendantes de l'équation sous cette hypothèse sur la fonction  $p$ .

**Exercice 3 : Formulation faible d'une équation de Sturm-Liouville.** Soit  $p \in C^1([0, 1])$ ,  $p \geq \alpha > 0$ ,  $q \in C^0([0, 1])$ ,  $q \geq 0$ ,  $f \in C^0(]0, 1[) \cap L^2(]0, 1[)$ .

Problème de Sturm-Liouville : Montrer l'existence et l'unicité d'une fonction  $u \in C^2(]0, 1[) \cap C^0([0, 1])$  telle que :

$$(\star) \quad \begin{cases} -(pu')' + qu = f & \text{sur } ]0, 1[, \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases}$$

On s'intéresse dans un premier temps à l'unicité de la solution, qu'on établit par un argument de type principe du maximum.

1. Montrer qu'établir l'unicité est équivalent à montrer que la seule solution du problème  $(\star)$  avec  $f = 0$  est la fonction nulle. On suppose à présent que  $v$  est solution de ce problème.
2. Montrer qu'au maximum  $x_{\max}$  de  $v$ , on a  $v'(x_{\max}) = v''(x_{\max}) = 0$ .
3. Montrer que  $v'$  vérifie une équation différentielle d'ordre 2.
4. En déduire que  $v' = 0$ , puis que  $v = 0$ .

On passe maintenant à l'existence d'une solution. On définit

$$H_0^1([0, 1]) := \{u \in H^1([0, 1]) \mid u(0) = u(1) = 0\}.$$

5. Montrer que la fonctionnelle  $F : H_0^1([0, 1]) \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$F(u) = \int_0^1 p |u'|^2 d\lambda + \int_0^1 q |u|^2 d\lambda - \int_0^1 f u d\lambda$$

est convexe, continue et coercive. En déduire qu'elle admet un minimum.

6. Montrer que  $F$  est différentiable, de dérivée

$$F'(u)h = \int_0^1 2pu'h' + quh - fh.$$

7. En déduire qu'il existe une fonction  $u \in H_0^1([0, 1])$  telle que

$$\forall h \in H_0^1([0, 1]), \quad \int_0^1 2pu'h' + quh - fh = 0$$

(on dit que  $u$  est *solution faible* de  $(\star)$ ).

8. Montrer que  $pu' \in H^1([0, 1])$  (utiliser votre critère préféré de régularité  $H^1$  et montrer que  $u'$  le satisfait).
9. En déduire que  $u \in H^2$  et que  $-(pu')' + qu = f$  en tant qu'égalité de fonctions  $L^2$ .
10. En utilisant la régularité Sobolev  $H^1[0, 1] \subset C^0([0, 1])$  établie dans le TD1 et les hypothèses sur les fonctions  $f, q, p$ , montrer que  $pu'$  est de classe  $C^1$ , puis que  $u$  est de classe  $C^2$ .
11. Montrer que  $u$  est en fait une solution de  $(\star)$  (dite forte).

**Exercice 4 : Théorème de Lax-Milgram** Soit  $(H, \langle \cdot, \cdot \rangle, \|\cdot\|)$  un espace de Hilbert et  $a : H \times H \rightarrow \mathbb{R}$  une forme bilinéaire continue coercive. Cela signifie que :

- $(u, v) \mapsto a(u, v)$  est linéaire en les deux variables,
  - Il existe  $C > 0$  telle que  $|a(u, v)| \leq C\|u\|\|v\|$  (le démontrer éventuellement),
  - Il existe  $\alpha > 0$  telle que  $|a(u, u)| \geq \alpha\|u\|^2$ . Il s'agit en fait d'une coercivité forte. Une coercivité plus faible (ne convenant pas à cet exercice), consiste à demander que  $a(u, u)$  tende vers  $+\infty$  quand  $\|u\| \rightarrow +\infty$ .
1. Montrer qu'il existe  $A \in \mathcal{L}(H, H)$  (linéaire continue) telle que  $a(u, v) = \langle Au, v \rangle$ .
  2. Montrer que  $\|Av\| \geq \alpha\|v\|$ , et en déduire que  $A$  est injective.
  3. Montrer que  $\text{Im}(A)$  est fermée.
  4. Montrer que  $\text{Im}(A)$  est dense.
  5. en déduire que  $A$  est bijective.
  6. En déduire le théorème de Lax-Milgram : sous les hypothèses de l'exercice,  $\forall \varphi \in H^*$ , il existe  $u \in H$  telle que

$$\forall v \in H, \quad a(u, v) = \varphi(v)$$

7. Montrer que dans le cadre du problème de Sturm-Liouville de l'exercice précédent, en posant  $H := H_0^1([0, 1])$ ,  $a(u, v) = \int_0^1 pu'v' + quv$ ,  $\varphi(v) = \int_0^1 fv$ , la fonctionnelle  $a$  vérifie les hypothèses de Lax-Milgram (ceci nécessite l'inégalité de Poincaré, établie dans le TD1) et  $\varphi \in H^*$ . Montrez que le théorème de Lax-Milgram suffit donc pour obtenir le résultat de l'exercice précédent, et qu'il n'est donc pas utile d'apprendre à minimiser des fonctionnelles convexes dans des espaces de Banach généraux pour ce problème.

## 2 Résolution faible du Laplacien sur un ouvert de $\mathbb{R}^d$ avec conditions de Dirichlet

On s'intéresse dans cette partie à la formulation faible et à la résolution faible du problème suivant :

Etant donné un ouvert borné à bord lisse  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ , une fonction  $g \in C^0(\Omega) \cap L^2(\Omega)$ , trouver une fonction  $u \in C^2(\Omega) \cap C^0(\overline{\Omega})$  telle que

$$(\star) \quad \begin{cases} \Delta u = g & \text{dans } \Omega, \\ u|_{\partial\Omega} = 0. \end{cases}$$

**Exercice 5 : L'espace  $W_0^{1,p}(\Omega)$ .** On admettra qu'il existe une constante  $C$  qui ne dépend que de  $\Omega$ , telle que pour toute fonction  $f \in C^1(\overline{\Omega})$ ,

$$\|f|_{\partial\Omega}\|_{L^2(\partial\Omega)} \leq C\|f\|_{W^{1,p}(\Omega)}.$$

1. Montrer qu'il existe une application linéaire continue

$$\begin{array}{ccc} \text{Tr} & : & W^{1,p}(\Omega) \longrightarrow L^2(\partial\Omega) \\ & & f \longmapsto f|_{\partial\Omega} \end{array}$$

telle que pour toute fonction  $f \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ ,  $\text{Tr}(f) = f|_\omega$ .

2. Montrer que l'espace

$$W_0^{1,p}(\Omega) := \{u \in W^{1,p}(\Omega) \mid \text{Tr}(u) = 0\}$$

est un espace de Banach réflexif, qui est un Hilbert pour  $p = 2$ .

**Exercice 6 : Formulation faible du problème (\*).** On rappelle que  $\Delta u = \operatorname{div} \nabla u$ , et que si  $\vec{X}$  est un champ de vecteurs lisse sur un domaine  $\bar{D}$  à bord lisse, alors

$$\int_D \operatorname{div} \vec{X} d\lambda = \int_{\partial\Omega} \vec{X} \cdot \vec{N} d\sigma,$$

où  $\vec{N}(x)$  est la normale sortante à  $\partial\Omega$  en  $x$  et  $d\sigma(x)$  est la mesure  $d-1$ -dimensionnelle sur  $\partial\Omega$ .

1. Soit  $\varphi \in \mathcal{C}_c^\infty(\Omega)$ , et  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ . Montrer que

$$\int_{\Omega} \varphi \Delta u = - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi$$

2. Montrer que si  $u$  est solution de notre problème (\*) alors  $\forall \varphi \in \mathcal{C}_c^\infty(\Omega)$ ,

$$(\star)_{\text{weak}} \quad \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi + g\varphi = 0.$$

On pose

$$a : \begin{array}{l} H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega) \longrightarrow \mathbb{R} \\ (u, v) \longmapsto \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \end{array}$$

et

$$\Lambda : \begin{array}{l} H_0^1(\Omega) \longrightarrow \mathbb{R} \\ v \longmapsto \int_{\Omega} gv. \end{array}$$

3. Montrer que  $a$  est une forme bilinéaire continue positive (c'est-à-dire  $a(u, u) > 0 \forall u \in H_0^1(\Omega)$ ) et que  $\Lambda$  est une forme linéaire continue.
4. En utilisant le théorème de Lax-Milgram, conclure qu'il existe une unique solution à l'équation  $(\star)_{\text{weak}}$ .
5. En vous inspirant de la question 5 de l'exercice 3, montrer qu'on peut aussi obtenir ce résultat par minimisation d'une fonctionnelle convexe.

### 3 Une EDP non-linéaire.

On considère à présent l'EDP suivante :  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  est un domaine borné à bord lisse,  $g \in \mathcal{C}^0(\Omega) \cap L^2(\Omega)$ ,  $q \in \mathcal{C}^0(\Omega) \cap L^2(\Omega)$  une fonction positive, et  $\alpha \in \mathbb{N}$  un nombre impair. On cherche  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^0(\bar{\Omega})$  telle que

$$(\star) \quad \begin{cases} -\Delta u + qu^\alpha = g & \text{dans } \Omega, \\ u|_{\partial\Omega} = 0. \end{cases}$$

En fait, comme dans les énoncés ci-dessus, on va plutôt chercher une solution d'une formulation faible. On cherche  $u \in H_0^1(\Omega)$  telle que

$$(\star)_{\text{weak}} \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \int_{\Omega} \nabla u \nabla v + qu^\alpha v - gv = 0.$$

1. Montrer qu'une solution de  $(\star)_{\text{weak}}$  qui est  $\mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^0(\bar{\Omega})$  est solution de  $(\star)$ .
2. Montrer que la fonctionnelle

$$F : \begin{array}{l} H_0^1(\Omega) \longrightarrow \mathbb{R} \\ f \longmapsto \int_{\Omega} \frac{1}{2} \|\nabla f\|^2 + \frac{q}{\alpha+1} f^{\alpha+1} - fg \end{array}$$

est convexe, continue et coercive (on utilisera le lemme de Poincaré pour la coercivité).

3. Montrer que  $F$  est différentiable, et calculer sa différentielle.
4. En déduire l'existence d'une solution faible à  $(\star)_{\text{weak}}$ .