

## TP 2 : Interpolation de Lagrange

### 1 Interpolation de Lagrange

Soit  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  et  $n$  points  $(x_i)_{1 \leq i \leq n}$ . D'après le cours, il existe un unique polynôme de degré inférieur ou égal à  $n - 1$ , noté  $L_{n-1}(x) \in P_{n-1}$ , tel que :

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, L_{n-1}(x_i) = f(x_i).$$

Ce polynôme peut s'écrire sous la forme suivante :

$$L_{n-1}(x) = f[x_1] + f[x_1, x_2](x - x_1) + f[x_1, x_2, x_3](x - x_1)(x - x_2) + \dots + f[x_1, x_2, \dots, x_n](x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_{n-1}).$$

où les coefficients sont donnés par les relations de récurrences suivantes:

$$f[x_i] = f(x_i), \quad f[x_1, \dots, x_k] = \frac{f[x_2, \dots, x_k] - f[x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_1}.$$

La quantité  $f[x_1, \dots, x_k]$  est appelé différence divisée d'ordre  $k$  de  $f$  aux points  $x_1, \dots, x_k$ . On peut représenter le calcul de ces coefficients par le tableaux suivant :

$x_n$	$f[x_n]$				
$x_{n-1}$	$f[x_{n-1}]$	$f[x_{n-1}, x_n]$			
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\ddots$		
$x_3$	$f[x_3]$	$\dots$	$\dots$	$\ddots$	
$x_2$	$f[x_2]$	$f[x_2, x_3]$	$\dots$	$f[x_2, \dots, x_n]$	
$x_1$	$f[x_1]$	$f[x_1, x_2]$	$\dots$	$f[x_1, \dots, x_{n-1}]$	$f[x_1, \dots, x_n]$

Pour calculer les coefficients de  $L_{n-1}$ , c'est-à-dire la dernière ligne du tableau, il suffit de connaître l'avant dernière ligne qui correspond aux coefficients du polynôme d'interpolation aux points  $x_2, \dots, x_n$ .

1. A l'aide des différences divisées, montrez que le polynôme d'interpolation de  $x \mapsto \sin(\pi x/2)$  en  $x_1 = 0, x_2 = 1, x_3 = 2$  est le polynôme  $L_2(x) = 2x - x^2$ .
2. Ecrire une fonction qui prend en entrée une fonction  $f$  et un vecteur  $xt$  de points d'interpolation et qui donne en sortie le vecteur des différences divisée  $c$ . On pourra au choix :
  - élaborer un algorithme direct en construisant la matrice des différences divisées.

- élaborer un algorithme récursif en complétant la fonction suivante (avec  $f$  la fonction à interpoler et  $xt$  les vecteurs des points d'interpolation,  $c$  : vecteurs des coefficients des différences divisées) :

```
function [c] = DiffDiv(xt,f)
    n = length(xt)
    if (n == 1) then
        c = ...
    else
        c_ant = DiffDiv(xt(2:n),f)
    end
endfunction
```

3. Pour calculer la valeur du polynôme d'interpolation de Lagrange en un point, on utilise ensuite une variante de l'algorithme de Horner. Il est basé sur l'écriture suivante :

$$p(x) = c_1 + (x - x_1) [c_2 + (x - x_2) [c_3 + (x - x_3) [c_4 + \dots ]]]$$

où  $c = (c_1, c_2, \dots)$  est le vecteur des coefficients des différences divisées (voir la question précédente),  $xt$  est le vecteur des points d'interpolation,  $x$  est le vecteur des points où l'on veut évaluer le polynôme d'interpolation et  $y$  est le vecteur des valeurs prises par le polynôme d'interpolation aux points  $x$ . On complètera la fonction suivante :

```
function y = Horner(c,xt,x)
    n = length(xt)
    y = c(n)*ones(x)
    for i = 1:(n-1)
        ...
    end
endfunction
```

4. Considérons les fonctions suivantes :

$$f : x \mapsto 8x^2 - 6x + 1/2, \quad g : x \mapsto \sin(8\pi x),$$

Utiliser ces fonctions pour représenter graphiquement le polynôme d'interpolation de Lagrange de  $f$  et de  $g$  pour  $n = 2$  et pour  $n = 3$ . Ajouter sur le même graphique le graphe de  $f$  et de  $g$  ainsi que les points d'interpolation.

## 2 Convergence des polynômes d'interpolation : $\|L_n - f\|_\infty \rightarrow 0$ ?

### 2.1 Phénomène de Runge :

On considère la fonction suivante :

$$h(x) = \frac{1}{x^2 + 0.1} \tag{1}$$

- Représenter les polynômes d'interpolation de Lagrange de degrés 1, 2, 3, 4, 5, 6 pour des points d'interpolation répartis uniformément sur  $[-1, 1]$ .

- Représenter les polynômes d'interpolation de Lagrange de degrés 19 et 20 pour des points d'interpolation répartis uniformément sur  $[-1, 1]$ .
- Commentez.

## 2.2 Interpolation aux points de Tchebychev.

On considère les points d'interpolation :

$$x_i = \cos\left(\pi \frac{2k+1}{2n}\right) \in [-1, 1], \quad \text{avec } 0 \leq k \leq n-1, \quad (2)$$

racines du polynômes de Tchebychev :  $T_n(x) = \cos(n \arccos(x))$ .

- Représenter les polynômes d'interpolation de Lagrange de la fonction  $h$  avec les points d'interpolation de Tchebychev.
- Commentez.

## 3 Interpolation de Lagrange par morceaux

Ecrire un programme qui subdivise l'intervalle  $[a; b]$  en  $n$  sous-intervalles et qui interpole une fonction  $f$  sur chacun de ces sous-intervalles par un polynôme de degré 2 (cette fonction prendra donc en entrée deux réels  $a, b$ , un entier  $n$ , une fonction  $f$  et un vecteur  $x$  sur lequel sera évaluer l'interpolation).