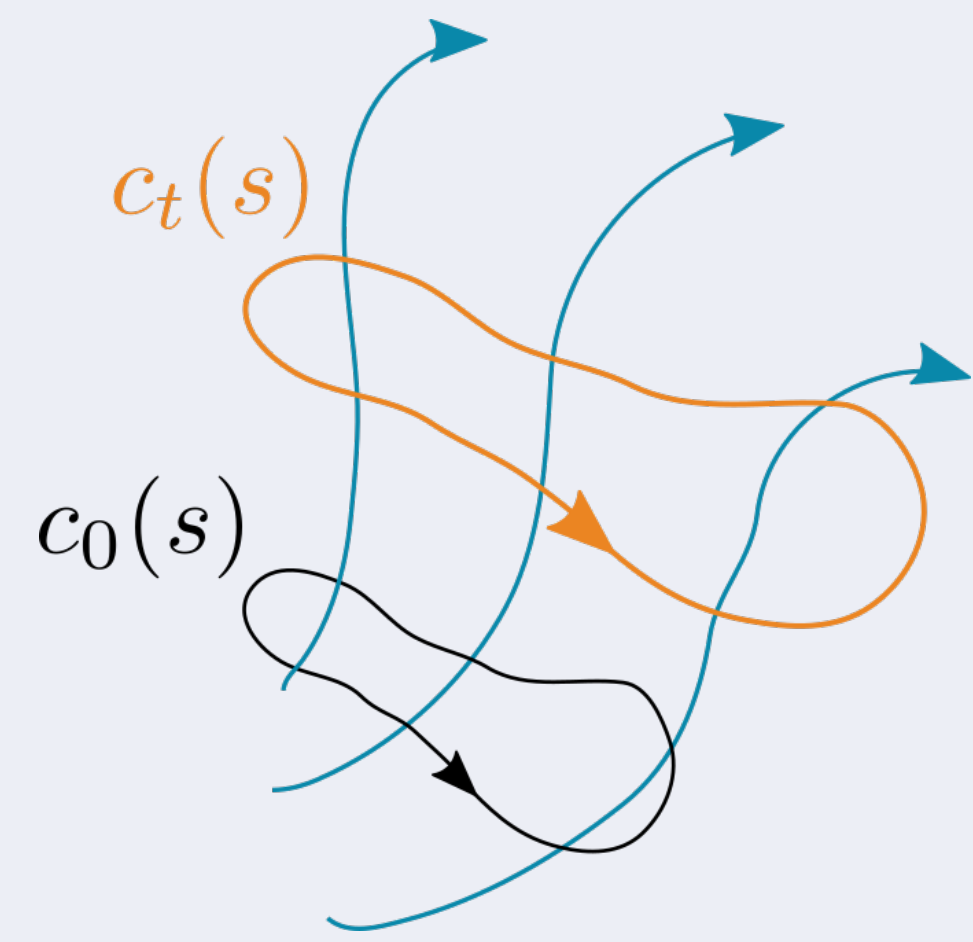


1. Introduction

On considère l'équation d'Euler pour le champ de vitesses d'un fluide parfait (incompressible et non visqueux) :

$$\begin{cases} \nabla \cdot v_t = 0 \\ \frac{\partial v_t}{\partial t} + (v_t \cdot \nabla)v_t + \nabla p = \vec{0} \end{cases}$$

- la circulation de v_t le long d'une courbe fermée transportée par le flot est constante.
- le rotationnel du champ $w_t = \nabla \times v_t$ est transporté par le flot
- w_t préserve le volume.



Toute propriété de w_t invariante par difféomorphisme préservant le volume (d.p.v) livre des informations sur le système dynamique initial.

Question : Construire des invariants par d.p.v d'un champ X préservant une mesure μ sur \mathbb{S}^3 (ou $\mathbb{R}^3 \cup \{\infty\}$).

2. Hélicité

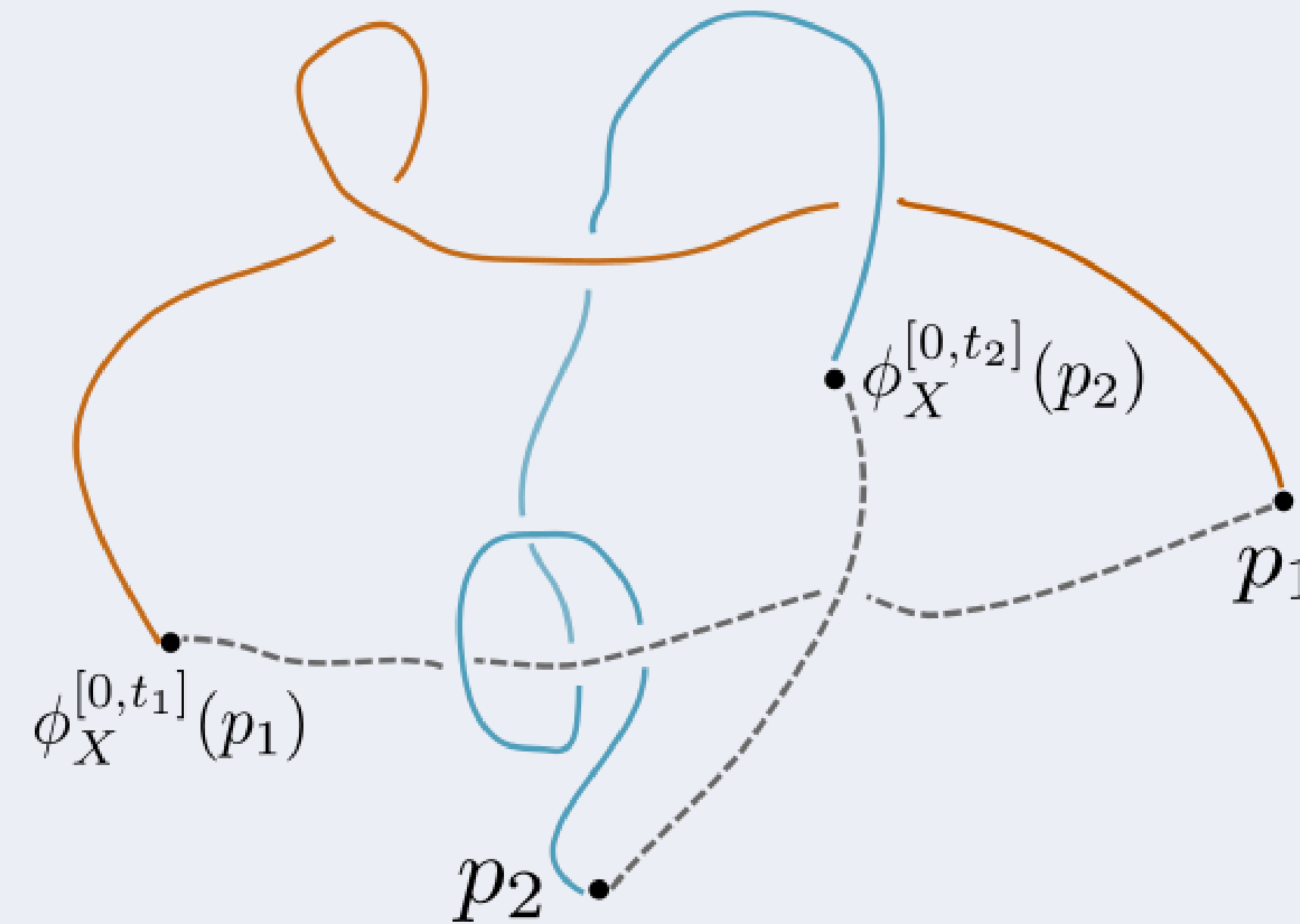
Soit X un champ de vecteurs préservant un volume μ sur \mathbb{S}^3 . X induit une 2-forme $\beta = i_X \mu$ qui est fermée, donc exacte. Soit α_X une 1-forme telle que $d\alpha_X = \beta$.

Définition 1 $Hel(X, \mu) = \int_{\mathbb{S}^3} \alpha_X \wedge d\alpha_X$ est l'hélicité de X . Elle ne dépend pas du choix de la forme potentielle α_X .

Proposition 2 L'hélicité est invariante par difféomorphisme qui préserve μ .

3. Linking number et hélicité

Proposition 3 Pour μ -presque tout point p et pour presque tout temps t , le nœud $k_X(p, t)$ formé par l'arc $\phi_X^{[0,t]}(p)$ et un segment de géodésique reliant p à $\phi_X^t(p)$ est bien défini.



Théorème 4 On suppose que X préserve une mesure μ qui n'est concentrée sur aucune orbite périodique. Alors pour μ -presque toute paire de points (p_1, p_2) , la limite suivante existe :

$$Lk_X(p_1, p_2) := \lim_{t_1, t_2 \rightarrow \infty} \frac{1}{t_1 t_2} Link(k_X(p_1, t_1), k_X(p_2, t_2))$$

De plus la moyenne de $Lk_X(p_1, p_2)$ est égale à $\frac{1}{\mu(\mathbb{S}^3)} Hel(X, \mu)$.

4. Premiers résultats : bridge d'un flot

Définition 5 Soit k un nœud et h une fonction hauteur dont la restriction $h|_k$ est de Morse.

$$Bridge(k) = \min_{h \text{ fonction hauteur}} \#\{ \max \text{ de } h|_k \}$$

Et pour un champ de vecteurs X préservant une mesure μ sur \mathbb{S}^3 ?

Ici une fonction hauteur est obtenue en précomposant $h_0(x, y, z) = \frac{1}{1+x^2+y^2+z^2}$ par un difféomorphisme.

Définition 6 (Asymptotique, travail en cours) En exploitant la relation bridge-courbure établie par Milnor [3], la limite suivante existe pour tout $x \in \mathbb{S}^3$:

$$b(x) := \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} Bridge(k_X(x, T))$$

On pose ensuite $b_1(X, \mu) = \int_{\mathbb{S}^3} b(x) d\mu$.

Définition 7 (Généralisation de Déf.5) Le bridge de (X, μ) est

$$b_2(X, \mu) = \inf_{h \text{ fonction hauteur}} \frac{1}{2} \int_0^1 \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \mu \left(\phi_X^{[0,\epsilon]} (T_X (h^{-1}(t))) \right) dt$$

$b_1(X, \mu)$ et $b_2(X, \mu)$ sont invariants par difféomorphisme qui préserve μ .

Théorème 8 (Travail en cours) Le bridge b_2 est une fonctionnelle continue sur l'espace des courants normaux.

Une fois ce théorème acquis, on aura l'important corollaire :

Corollaire 9 Soit (X_n, μ_n) une suite de champs de vecteurs préservant une mesure, telle que $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers un champ X en topologie C^0 et $(\mu_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers μ faiblement. Alors

$$\lim_{n \rightarrow \infty} b_2(X_n, \mu_n) = b_2(X, \mu)$$

Conséquence : les deux définitions du bridge des flots b_1 et b_2 coïncident.

Références

- [1] V.I. Arnold and B.A. Khesin. *Topological Methods in Hydrodynamics*. Applied Mathematical Sciences. Springer New York, 1999.
- [2] P. Dehornoy and A. Rechtman. The trunkness of a volume-preserving vector field, 2016.
- [3] J. W. Milnor. On the total curvature of knots. *Annals of Mathematics*, 52(2):248–257, 1950.
- [4] J. Schultens. Bridge numbers of torus knots, 2005.
- [5] T. Vogel. On the asymptotic linking number. *Proceedings of the American Mathematical Society*, 131(7):2289–2297, 2002.

5. Indépendance et exemple

Question : Le bridge des flots est-il indépendant de l'hélicité ?

Oui, si la déf. 5 (asymptotique) et le théorème 6 fonctionnent, car le trunk est le double du bridge pour les nœuds toriques.

À montrer : Le bridge des flots est-il indépendant du trunk des flots Tks ?

Flot de Seifert de paramètres $(\alpha, \beta) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$:

$$\phi_{\alpha, \beta}^t(z_1, z_2) = (e^{2i\pi\alpha t} z_1, e^{2i\pi\beta t} z_2)$$

- $Hel(X, Vol) = \alpha\beta$
- $Tks(X, Vol) = 2 \min\{\alpha, \beta\}$
- $b_1(X, Vol) = \min\{\alpha, \beta\}$

