

## Convergence d'une approximation discontinue des systèmes du premier ordre

Philippe HELLUY et Sandrine DAYMA

**Résumé** – Dans cette note, on démontre la convergence d'une approximation discontinue des systèmes du premier ordre (applicable, entre autres, au système de Maxwell harmonique). Le cas des coefficients discontinus est traité.

### Convergence of a discontinuous approximation of first order systems

**Abstract** – In this note, we prove a convergence result for a discontinuous approximation of first order systems (the harmonic Maxwell's equations are of this type). We handle the case of discontinuous coefficients.

**Abridged English Version** – In this note, we propose an alternative to the use of conforming finite elements in the numerical analysis of harmonic electromagnetic problems. Our method has the following advantages:

1. mesh refinement and domain decomposition are simplified;
  2. different approximation functions may be used with the same variational formulation;
- The main disadvantage is that more unknowns are often needed.

To be more general, we consider a boundary value problem (1) for a first order dissipative symmetric system (see [2]). We impose to the solution  $\Phi_S$  of (1) to be in the kernel of the negative part of the flux matrix,  $f(n) = \sum_{k=1}^m A^k n_k$ , on the boundary  $\partial\Omega$ . In the case of the harmonic Maxwell problem, this condition may be interpreted as a radiation condition on  $\partial\Omega$  (cf. [6]).

We then use a variational formulation (2) introduced by Lesaint to discretize the problem (1). The important fact here is that no compatibility condition is imposed between two finite elements. Our approximation  $\phi_S$  of  $\Phi_S$  is piecewise polynomial and discontinuous (this method is known as the Galerkin discontinuous method).

Therefore, it is necessary to show that we control the discontinuities when the step  $h$  of the mesh tends to 0. In [3], Johnson *et al.* proved a convergence result in a special norm (4) which is mesh dependant. The square of the norm (4) is composed of an  $L^2$  part and a supplementary term. In conforming finite elements methods, this term is zero. Here, it is shown to tend to 0 with  $h$ .

A straightforward adaptation of [3], [4], permits us to handle the important case of discontinuous  $\Phi_S$ , if the set  $D\Phi_S$  of the discontinuities of  $\Phi_S$  coincide with edges of elements. This is not restrictive because this set can be known *a priori* from standard regularity theorems (see [5]).

Unfortunately in this note, we assumed the parameter  $\nu > 0$ . And in most applications,  $\nu = 0$ . We did not succeed in carrying out the proof in this case (this is a classical difficulty in the approximation of the harmonic Maxwell problem.  $\nu$  is then called the limiting absorption parameter). Therefore we present some concluded numerical result in the case  $\nu = 0$ .

---

Note présentée par Philippe G. CIARLET.

For a more detailed presentation, see [6], where a parallel algorithm is described to solve (3). Non reflecting boundary conditions adapted to the flux splitting are also available.

1. NOTATIONS. – Dans cette Note,  $\Omega$  désigne un ouvert borné de  $\mathbb{R}^m$  ( $m \geq 1$ ) de frontière  $\partial\Omega$  régulière.

$E^l$  ( $l \geq 1$ ) sera l'ensemble des applications de  $\bar{\Omega}$  dans  $\mathbb{C}^p$  ( $p \geq 1$ ) de régularité  $H^l$  par morceaux. Pour  $\Phi \in E^l$ , on notera  $D\Phi$  l'ensemble des points aux voisinages desquels  $\Phi$  n'est pas  $H^l$ .  $D\Phi$  est une surface de dimension  $m - 1$ , régulière par morceaux, que l'on suppose orientée par une normale  $n = (n_1 \dots n_m)$  arbitraire. On notera également  $n$  la normale sortante à  $\Omega$  sur  $\partial\Omega$ .  $R\Phi$  est l'ensemble  $\Omega \setminus D\Phi$ . De plus, on peut définir les traces de  $\Phi$  dans  $H^{l-1/2}(D\Phi)$  de part et d'autre de  $D\Phi$ , par densité, et grâce à l'identité :

$$\forall x \in D\Phi$$

$$\Phi_+(x) = \lim_{\alpha \rightarrow 0^+} \Phi(x + \alpha n) \quad \text{et} \quad \Phi_-(x) = \lim_{\alpha \rightarrow 0^-} \Phi(x + \alpha n)$$

$\Phi$  et  $\Psi$  étant deux éléments de  $E^l$ ,  $(\cdot, \cdot)$ ,  $[\cdot, \cdot]$  et  $\{\cdot, \cdot\}$  désigneront respectivement les parties réelles des produits scalaires usuels sur  $L^2(R\Phi \cap R\Psi)$ ,  $L^2(D\Phi \cup D\Psi)$  et  $L^2(\partial\Omega)$ .

Pour une matrice  $A$  hermitienne, on notera  $\Pi_A^+$  (respectivement  $\Pi_A^-$ ) la projection orthogonale sur l'espace vectoriel engendré par les vecteurs propres de  $A$  associés à des valeurs propres  $> 0$  (respectivement  $< 0$ ). La partie positive (respectivement négative) de  $A$  est alors  $A^+ = \Pi_A^+ A$  (respectivement  $A^- = \Pi_A^- A$ ). On posera  $|A| = A^+ - A^-$ .

Soit  $S \in L^2(\Omega)$  et  $\Phi_S$ , l'unique solution faible du problème aux limites suivant (voir [2]) :

$$(1) \quad \begin{cases} \left( \sum_{k=1}^m A^k \frac{\partial}{\partial x_k} + z A^0(x) + B(x) \right) \Phi = S \\ \Phi \in \ker f(n)^- \quad \text{sur} \quad \partial\Omega \end{cases}$$

où :

1. Les  $(A_k)_{k=1 \dots m}$  sont des matrices hermitiennes de dimension  $p \times p$ , constantes;
2.  $f(n) = \sum_{k=1}^m A^k n_k$  est de rang constant sur  $\partial\Omega$  [on notera  $f(\partial) = \sum_{k=1}^m A^k (\partial/\partial x_k)$ ];
3.  $z$  est un complexe de partie réelle  $\nu$  et de partie imaginaire  $\omega$  avec  $\nu > 0$  et  $\omega \neq 0$ ;
4.  $A^0(x)$  est une matrice hermitienne, régulière par morceaux en  $x$ . De plus, nous supposerons que  $A^0$  est supérieure à l'identité (au sens où  $\forall u \in \mathbb{C}^p$ ,  $\langle A^0 u, u \rangle \geq \langle u, u \rangle$ );
5.  $B(x)$  est une matrice positive (pas nécessairement hermitienne).

Si  $\Phi_S$  est dans  $E^l$  (ce type de régularité est étudié dans [5] pour le système de Maxwell harmonique), (1) est équivalent à la formulation variationnelle suivante (voir [1]) :

$$(2) \quad \text{trouver } \Phi \in E^l \text{ tel que } \forall \Psi \in E^l \text{ on ait } \mathcal{B}(\Phi, \Psi) = \mathcal{L}(\Psi)$$

où la forme bilinéaire  $\mathcal{B}$  est définie par :

$$\begin{aligned} \mathcal{B}(\Phi, \Psi) = & ((z A^0 + B + f(\partial)) \Phi, \Psi) + [f(n)^- (\Phi_+ - \Phi_-), \Psi_-] \\ & + [f(-n)^- (\Phi_- - \Phi_+), \Psi_+] + \{-f(n)^- \Phi, \Psi\} \end{aligned}$$

et la forme linéaire

$$\mathcal{L}(\Psi) = (S, \Psi).$$

Soit une triangulation  $(q_i)_{(i=1\dots r)}$  de  $\bar{\Omega}$ , éventuellement courbe et non conforme, et soit  $E_h^l$ , l'espace vectoriel des applications de  $\bar{\Omega}$  dans  $\mathbb{C}^p$ , polynômiales de degré  $\leq l - 1$  par élément  $q_i$ .  $h = \max_i \text{diam}(q_i)$ . Nous ferons l'hypothèse, fondamentale dans la suite, que  $D\Phi \subset \bigcup_i \partial q_i$ . Ce n'est pas une contrainte gênante, dans la mesure où  $D\Phi$  peut être connu *a priori*. Une approximation de (1) est alors construite en restreignant la formulation (2) à  $E_h^l$ . L'approximation de  $\Phi_S$ , notée  $\phi_S$  est donc solution de :

(3) trouver  $\phi \in E_h^l$  tel que  $\forall \psi \in E_h^l$  on ait  $\mathcal{B}(\phi, \psi) = \mathcal{L}(\psi)$ .

2. ESTIMATION D'ERREUR. – En adaptant les résultats de [3] et [4], nous allons montrer :

THÉORÈME 1. – Il existe une constante  $C(\nu)$  indépendante de  $h$  telle que :

$$\|\Phi_S - \phi_S\| \leq C(\nu) h^{l-1/2} |\Phi_S|_l$$

où la norme  $\|\cdot\|$  est définie par :

(4)  $\|\Phi\|^2 = (\nu A^0 \Phi, \Phi) + \left[ \frac{|f(n)|}{2} (\Phi_+ - \Phi_-), \Phi_+ - \Phi_- \right] + \left\{ \frac{|f(n)|}{2} \Phi, \Phi \right\}$

et la norme  $|\Phi|_l$  par  $|\Phi|_l = |\Phi|_{H^l(\mathbb{R}\Phi)}$ .

Démonstration. – En appliquant la formule de Green à chaque élément du maillage, on voit que, pour tout  $\Phi, \Psi$  dans  $E^l$ , on a :

(5)  $(f(\partial)\Phi, \Psi) = (\Phi, -f(\partial)\Psi) + [f(n)\Phi_-, \Psi_-] - [f(n)\Phi_+, \Psi_+] + \{f(n)\Phi, \Psi\}$

et la formule de Stokes donne :

(6)  $(f(\partial)\Phi, \Phi) = \frac{1}{2} [f(n)\Phi_-, \Phi_-] + \frac{1}{2} [-f(n)\Phi_+, \Psi_+] + \frac{1}{2} \{f(n)\Phi, \Psi\}$

ainsi, la partie symétrique de  $\mathcal{B}$  s'écrit :

(7)  $\frac{\mathcal{B}(\Phi, \Psi) + \mathcal{B}(\Psi, \Phi)}{2} = ((\nu A^0 + B)\Phi, \Psi) + \frac{1}{2} [|f(n)|(\Phi_+ - \Phi_-), \Psi_+ - \Psi_-] + \left\{ \frac{1}{2} |f(n)| \Phi, \Psi \right\}$

et la partie antisymétrique :

(8)  $\frac{\mathcal{B}(\Phi, \Psi) - \mathcal{B}(\Psi, \Phi)}{2} = -(\Phi, f(\partial)\Psi) - (i\omega A^0 \Psi, \Phi) + \frac{1}{2} [f(n)(\Psi_- - \Psi_+), \Phi_+ + \Phi_-] + \left\{ \frac{1}{2} f(n) \Phi, \Psi \right\}$

Notons alors  $\tilde{\Phi}_S$  le projeté au sens  $L^2$  de  $\Phi_S$  sur  $E_h^l$  et  $\Delta_h = \tilde{\Phi}_S - \phi_S$ ,  $\Delta = \tilde{\Phi}_S - \Phi_S$ . Pour tout élément  $q$ , on dispose des estimations classiques :

(9)  $|\Delta|_{L^2(q)} \leq C h^l |\Phi_S|_{H^l(q)} \quad \text{et} \quad |\Delta|_{L^2(\partial q)} \leq C h^{l-1/2} |\Phi_S|_{H^l(q)}$

C'est à ce stade qu'intervient l'hypothèse  $D\Phi \subset \bigcup_i \partial q_i$ . En effet, si une discontinuité de  $\Phi_S$  traverse  $q$ , les estimations (9) ne sont plus valables.

Puisque  $\phi_S$  est solution du problème discret, on a :

$$(10) \quad \mathcal{B}(\Delta, \Delta_h) = \mathcal{B}(\Delta_h, \Delta_h) = \|\Delta_h\|^2.$$

En appliquant l'inégalité de Schwartz à la partie symétrique de  $\mathcal{B}$ , on voit que :

$$(11) \quad |\mathcal{B}(\Delta, \Delta_h)| \leq \|\Delta\| \|\Delta_h\| + \left| -(i\omega A^0 \Delta_h, \Delta) + \frac{1}{2} [f(n)(\Delta_{h-} - \Delta_{h+}), \Delta_+ + \Delta_-] + \frac{1}{2} \{f(n) \Delta, \Delta_h\} \right|.$$

D'autre part,

$$(12) \quad |[f(n)(\Delta_{h-} - \Delta_{h+}), \Delta_+ + \Delta_-]|^2 \leq \|f(n)(\Delta_{h-} - \Delta_{h+}), \Delta_{h-} - \Delta_{h+}\| \|f(n)(\Delta_+ + \Delta_-), \Delta_+ + \Delta_-\|$$

et d'après (9),

$$(13) \quad |[f(n)(\Delta_{h-} - \Delta_{h+}), \Delta_+ + \Delta_-]| \leq C \|\Delta_h\| h^{l-1/2} |\Phi_S|_l.$$

De même, d'après (9)

$$(14) \quad |-(i\omega A^0 \Delta_h, \Delta)| \leq \frac{C}{\sqrt{\nu}} h^l \|\Delta_h\| |\Phi_S|_l$$

et

$$(15) \quad |\{f(n) \Delta, \Delta_h\}| \leq C \|\Delta_h\| h^{l-1/2} |\Phi_S|_l$$

soit en regroupant les inégalités précédentes,

$$(16) \quad \|\Delta_h\| \leq C(\nu) h^{l-1/2} |\Phi_S|_l$$

et d'après (9),

$$(17) \quad \|\Delta\| \leq C(\nu) h^{l-1/2} |\Phi_S|_l \quad \square$$

3. RÉSULTATS NUMÉRIQUES. – Considérons dans  $\mathbb{R}^2$  le système du premier ordre

$$(18) \quad \begin{pmatrix} 2i\pi\varepsilon & 0 & -\frac{\partial}{\partial y} \\ 0 & 2i\pi\varepsilon & \frac{\partial}{\partial x} \\ -\frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial x} & 2i\pi\mu \end{pmatrix} \Phi = 0$$

avec

$$(19) \quad \begin{cases} \varepsilon(x, y) = \varepsilon_1 = 1, & \mu(x, y) = \mu_1 = 1 & \text{si } x > 0 \\ \varepsilon(x, y) = \varepsilon_2 = \sqrt{3}, & \mu(x, y) = \mu_2 = 2/\sqrt{3} & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

Une solution de (18) est donnée par :

$$(20) \quad \Phi_{\text{inc}}(x, y) = \begin{pmatrix} -v \sqrt{\frac{\mu}{\varepsilon}} \\ u \sqrt{\frac{\mu}{\varepsilon}} \\ 1 \end{pmatrix} e^{-2i\pi \sqrt{\varepsilon\mu}(ux+vy)}$$

avec

$$(21) \quad \begin{cases} u(x, y) = u_1 = \cos\left(\frac{\pi}{4}\right), & v(x, y) = v_1 = \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) & \text{si } x > 0 \\ u(x, y) = u_2 = u_1 \sqrt{\frac{\varepsilon_2 \mu_1}{\varepsilon_1 \mu_2}}, & v(x, y) = v_2 = v_1 \sqrt{\frac{\varepsilon_1 \mu_1}{\varepsilon_2 \mu_2}} & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

Cette solution est discontinue sur la droite d'équation  $x = 0$ .

Soit  $\partial\Omega$  le carré d'équation  $\max(|x|, |y|) = 1/2$ , et soit  $\Phi$  l'unique solution de (18) vérifiant la condition aux limites inhomogènes  $f(n)^- \Phi = g = f(n)^- \Phi_{\text{inc}}$ . La résolution numérique de (3), avec  $l = 2$  (éléments finis de type  $P1$  discontinus), conduit alors aux résultats suivants :

$h$	$(\Phi_{\text{inc}} - \phi, \Phi_{\text{inc}} - \phi)$	$\frac{1}{2} [ f(n)  \phi, \phi]$	$ \Phi_{\text{inc}} - \phi _{\infty}$
$\sim \frac{1}{4}$	$1,16479 \cdot 10^{-1}$	$2,07401 \cdot 10^{-1}$	$9,46343 \cdot 10^{-1}$
(22) $\sim \frac{1}{8}$	$6,68078 \cdot 10^{-3}$	$5,70103 \cdot 10^{-2}$	$3,24776 \cdot 10^{-1}$
$\sim \frac{1}{16}$	$3,29146 \cdot 10^{-4}$	$8,67204 \cdot 10^{-3}$	$8,66241 \cdot 10^{-2}$
$\sim \frac{1}{32}$	$1,94792 \cdot 10^{-5}$	$1,14688 \cdot 10^{-3}$	$2,19455 \cdot 10^{-2}$

Note remise le 11 octobre 1994, acceptée le 17 octobre 1994.

RÉFÉRENCES BIBLIOGRAPHIQUES

[1] P. LESAIN, Sur la résolution des systèmes hyperboliques du premier ordre par des méthodes d'éléments finis, *Thèse*, rapport CEA-R-4731, 1976.  
 [2] J. RAUCH, Symmetric positive systems with boundary characteristic of constant multiplicity, *Trans. Amer. Math. Soc.*, 291:1, 1985, p. 167-187.  
 [3] C. JOHNSON, U. NÄVERT et J. PITKÄRANTA, Finite element methods for linear hyperbolic problems, *Comput. Methods Appl. Mech. Engrg.*, 45, 1984, p. 285-312.  
 [4] J. P. CROISILLE, Contribution à l'étude théorique et à l'approximation par éléments finis du système hyperbolique de la dynamique des gaz multidimensionnelle et multi-espèces, *Thèse de doctorat*, Université Paris-VI, 1990.  
 [5] T. ABOUD et J. C. NÉDÉLEC, Electromagnetic waves in an inhomogeneous medium, Rapport du Centre de Math. Appl. Polytechnique, n° 203, 1989.  
 [6] P. HELLUY, Résolution numérique des équations de Maxwell harmoniques par une méthode d'éléments finis discontinus, *Thèse de doctorat*, ENSAE, Toulouse, janvier 1994.