Projet "Techniques d'Analyse Numérique" - L3 - 2021

Le travail sera à rendre sur Moodle le 21 mai 2021

Exercice 1: Gauss-Legendre

Le but de cet exercice est dans un premier temps de programmer et de tester la méthode composite de Gauss-Legendre à trois points. Il s'agit ensuite de l'appliquer au calcul de projection sur une base de polynômes.

1. On considère une fonction régulière $f:[a,b]\to\mathbb{R}$. Rappeler les principes de la méthode composite de Gauss-Legendre à trois points pour évaluer $I(f)=\int_a^b f(x)dx$. On notera N le nombre de sous-intervalles, h le pas des sous-intervalles

$$h = \frac{b - a}{N}.$$

On notera $(\xi_i)_{i=0...2}$ les trois points de Gauss-Legendre sur l'intervalle [-1,1] et $(\omega_i)_{i=0...2}$ les poids correspondants. On notera $J_N(f)$ l'approximation obtenue par la méthode composite.

- 2. Écrire une fonction Python, nommée intnum(a,b,N,f) qui renvoie l'approximation $J_N(f)$ de I(f).
- 3. On admet qu'il existe une constante C > 0 et un entier $\beta > 0$, tels que

$$e_N(f) = |I(f) - J_N(f)| \sim Ch^{\beta}.$$

4. Montrer que

$$\frac{\ln\left(\frac{e_N(f)}{e_{2N}(f)}\right)}{\ln 2} \to \beta \text{ quand } N \to \infty.$$

- 5. Application numérique : $f(x) = \exp(x)$, [a, b] = [0, 1]. Évaluer numériquement β . Combien faut-il en pratique de sous-intervalles N pour que $e_N(f) \le 10^{-8}$.
- 6. Calculer P_0 , P_1 , P_2 et P_3 les quatre premiers polynômes de Legendre sur [-1,1]. Calculer aussi L_i les polynômes de Legendre normalisés

$$L_i = \frac{P_i}{\langle P_i, P_i \rangle^{1/2}}.$$

7. Soit une fonction $g: [-1,1] \to \mathbb{R}$, et soit Πg le projeté de g sur les premiers polynômes de Legendre

$$\Pi g = \sum_{i=0}^{3} \alpha_i L_i, \quad \alpha_i = \langle g, L_i \rangle.$$

En prenant $g(x) = \exp(x)$, calculer numériquement les valeurs des α_i avec une précision de 10^{-8} en utilisant le programme écrit à la question 2.

8. Tracer avec Python la courbe $y: x \in [-1,1] \mapsto g(x) - (\Pi g)(x)$. Que constatez-vous?

Exercice 2 : Modèle de Lotka-Volterra

On considère le modèle Lotka-Volterra qui modélise l'évolution d'une population de proies x(t) et de prédateurs y(t) au cours du temps t:

$$x' = ax - bxy,$$

$$y' = -cy + dxy.$$

Les constantes du modèle sont

$$a = \frac{\ln 2}{90}, \quad c = \frac{\ln 10}{30}, \quad b = \frac{a}{10}, \quad d = \frac{c}{100}.$$

1. Soit la fonction de deux variables

$$F(x,y) = -a \ln y - c \ln x + dx + by.$$

Montrer que F(x(t), y(t)) est une constante.

2. Écrire deux fonctions Python euler (T,x0,y0,N) et euler (T,x0,y0,N) qui calculent une approximation (x_N,y_N) de (x(T),y(T)) à l'instant T par les méthodes d'Euler explicite et d'Euler améliorée avec un pas de temps

$$\Delta t = T/N$$

en partant de la condition initiale

$$x(0) = x_0, \quad y(0) = y_0.$$

3. Évaluer numériquement $F(x_N, y_N) - F(x_0, y_0)$ pour les méthodes euler et euler2 et pour les paramètres T = 100 jours, N = 100, $x_0 = 100$, $y_0 = 50$. Conclusion?

Exercice 3 : Méthode QR

1. Écrire une fonction Python $qr_{dec}(A)$ qui renvoie la décomposition QR de A:

$$A = QR$$
,

- où Q est une matrice unitaire et R une matrice triangulaire supérieure. On utilisera la méthode de Givens. Vérifier sur un exemple que le programme fonctionne.
- 2. La méthode QR est une méthode pour calculer les valeurs propres d'une matrice A. Elle consiste à construire une suite de matrices $(A_n)_{n\in\mathbb{N}}$ définie par

$$A_0 = A$$

puis

$$Q_n R_n = A_n, \quad A_{n+1} = R_n Q_n,$$

où Q_nR_n est la décomposition QR de A_n . On choisit

$$A = \left(\begin{array}{cccc} 2 & -1 & & \\ -1 & 2 & -1 & \\ & -1 & 2 & -1 \\ & & -1 & 2 \end{array}\right).$$

Vérifier numériquement que A_n tend vers une matrice diagonale qui contient les valeurs propres de A. On comparera avec les valeurs propres données par la fonction Python numpy.linalg.eig