

MASTER M1

Groupes Classiques et Géométrie

PARTIEL

10 Avril 2018

Durée : 2h

**Exercice 1** Pour tout couple  $(a, b)$  de  $\mathbb{C}^2$ , on pose

$$m(a, b) = \begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix}$$

et on note  $\mathbb{H} := \{m(a, b), a, b \in \mathbb{C}\} \subset \text{Mat}_2(\mathbb{C})$  l'algèbre dite, des *quaternions*. On pourra admettre dans la suite que  $\mathbb{H}$  est bien une sous- $\mathbb{R}$ -algèbre de  $\text{Mat}_2(\mathbb{C})$ .

Notons  $1, i, j, k$  les images par  $m$  de la base canonique de  $\mathbb{R}^4$  identifiée à  $\mathbb{C}^2$ . Autrement-dit,

$$1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, i = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}, j = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, k = \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix}.$$

Tout nombre complexe  $z \in \mathbb{C}$  sera identifié à  $m(z, 0) \in \mathbb{H}$ . Par exemple,  $1$  est identifié à la matrice identité. On admettra sans le justifier les égalités suivantes:  $i^2 = j^2 = k^2 = -1$ ,  $ij = -ji = k$ ,  $ki = -ik = j$ ,  $jk = -kj = i$ .

1. Montrer que  $\mathbb{H}$  est un  $\mathbb{C}$ -espace vectoriel de dimension 2 sur  $\mathbb{C}$ , et que  $(1, j)$  en est une base.
2. Montrer que pour tout  $z \in \mathbb{C}$ ,  $zj = j\bar{z}$ .

On définit la *conjugaison* sur  $\mathbb{H}$  par

$$\iota : a + bi + cj + dk \mapsto a - bi - cj - dk,$$

où  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ .

3. Montrer que vue comme une matrice, pour tout élément  $h \in \mathbb{H}$ , on a  $\iota(h) = h^*$ , où  $h^*$  désigne la transposée de la conjuguée.
4. Dédurre que  $\iota(h_1 h_2) = \iota(h_2) \iota(h_1)$  pour tout  $h_1, h_2 \in \mathbb{H}$ .

On pose maintenant  $\|h\|^2 = x^2 + y^2 + z^2 + t^2$  pour tout  $h := x + yi + zj + tk \in \mathbb{H}$ ,  $x, y, z, t \in \mathbb{R}$ .

5. Montrer que  $h\iota(h) = \iota(h)h = \|h\|^2$  pour tout  $h \in \mathbb{H}$ .

6. En déduire que tout élément non nul de  $\mathbb{H}$  est inversible.
7. Déduire également que  $\|h_1\| \cdot \|h_2\| = \|h_1 h_2\|$  pour tous  $h_1, h_2 \in \mathbb{H}$ .
8. Montrer que la sphère unité  $\{h \in \mathbb{H}, \|h\| = 1\}$  muni de la multiplication de  $\mathbb{H}$  et la topologie induite est isomorphe à  $SU(2)$  comme groupes topologiques.
9. Montrer que pour tous  $h_1, h_2$  dans la sphère unité de  $\mathbb{H}$ , l'application

$$\begin{aligned} \phi_{h_1, h_2} : \mathbb{H} &\rightarrow \mathbb{H} \\ h &\mapsto h_1 h h_2^{-1} \end{aligned}$$

est dans  $SO(4) = SO(\mathbb{H}, \|\cdot\|)$  le groupe des isométries orientées.

10. On obtient ainsi une application

$$\phi : SU(2) \times SU(2) \rightarrow SO(4),$$

montrer que c'est un morphisme des groupes topologiques.

11. Calculer le noyau de  $\phi$ .

*On peut montrer que cette application est surjective. On obtient ainsi le revêtement universel (en effet double) de  $SO(4)$ , i.e. le quatrième groupe de spin, est isomorphe à  $SU(2) \times SU(2)$ .*

**Exercice 2** On note  $\mathcal{S}_n$  le sous-espace des matrices symétriques réelles de taille  $n$  et  $\mathcal{S}_n^{++}$  l'ensemble des matrices symétriques définies positives.

1. Montrer que le complémentaire de  $\mathcal{S}_n^{++}$  dans  $\mathcal{S}_n$  est constitué des matrices symétriques  $S$  telles qu'il existe un vecteur colonne  $X$  vérifiant

$${}^t X X = 1, \quad {}^t X S X \leq 0.$$

2. En déduire, en utilisant des suites, et grâce à la compacité de la sphère, que  $\mathcal{S}_n^{++}$  est ouvert dans  $\mathcal{S}_n$ , pour la topologie normique des espaces réels.
3. (*Question de cours*) A une matrice symétrique  $S$ , on associe la forme quadratique  $q_S$  dont la matrice est  $S$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^n$ . Montrer que si une matrice réelle  $S$  est de signature  $(r, s)$ , alors

$$r = \text{Max}\{\dim(F), q_S \text{ est définie positive sur } F\}.$$

4. On note  $\mathcal{S}_{+, \geq r}$  l'ensemble des matrices symétriques de signature  $(r', s')$  telles que  $r' \geq r$ . Déduire de ce qui précède que  $\mathcal{S}_{+, \geq r}$  est un ouvert de  $\mathcal{S}_n$ .

*On pourra considérer l'application (continue) qui envoie une forme quadratique sur sa restriction à un sous-espace de  $\mathbb{R}^n$ .*

**Exercice 3** Soit  $q$  la puissance d'un nombre premier impair.

1. Soit  $a, b, c$  dans  $\mathbb{F}_q^*$ . Montrer que l'équation  $ax^2 + by^2 = c$  admet au moins une solution dans  $\mathbb{F}_q \times \mathbb{F}_q \setminus \{(0, 0)\}$ .
2. En déduire que toute forme quadratique, sur un espace vectoriel  $E$  de dimension  $n \geq 3$  sur le corps  $\mathbb{F}_q$ , est isotrope, *i.e.* possède un vecteur non nul qui l'annule.
3. On fixe un élément  $\zeta$  de  $\mathbb{F}_q$  qui n'a pas de racine carrée dans  $\mathbb{F}_q$ . Montrer que les formes non isotropes en dimension 2 peuvent s'écrire  $\text{diag}(1, -\zeta)$  dans une base.
4. On fixe une forme quadratique  $Q$  non dégénérée sur l'espace vectoriel  $E$  de dimension  $n$ . On dit qu'un sous-espace  $H$  de  $E$  est un sous-espace hyperbolique s'il est de dimension 2, et peut être muni d'une base  $(e, f)$  telle que la matrice de  $Q$  dans cette base est

$$\text{Mat}_{(e,f)}(Q) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Quel est le discriminant d'une forme quadratique sur un sous-espace hyperbolique? Sur une somme directe de sous-espaces hyperboliques deux à deux  $Q$ -orthogonaux?

- (a) On suppose dans cette question que  $n$  est impair. Montrer que  $E$  se décompose en une somme directe de  $k := \frac{n-1}{2}$  sous-espaces hyperboliques  $H_1, \dots, H_k$  et d'une droite  $D$  tous deux à deux  $Q$ -orthogonaux.

*On pourra noter  $\delta$  le discriminant de  $Q$ , puis, utiliser le critère du cours qui assure que deux matrices soient congruentes inversibles soient congruentes.*

- (b) On suppose dans cette question que  $n$  est pair. Montrer que  $E$  se décompose en une somme directe de  $k := \frac{n-2}{2}$  sous-espaces hyperboliques  $H_1, \dots, H_k$  et d'un plan  $P$  tous deux à deux  $Q$ -orthogonaux. Le plan  $P$  est-il nécessairement hyperbolique, argumentez votre réponse.

*Même méthode que précédemment, on pourra mettre le dernier bloc matriciel sous la forme  $\text{diag}(1, a)$ , où  $a$  est à déterminer en fonction de  $n$  et  $\delta$ .*