

Determinant, volume algébrique

Notation: Une application linéaire peut dilater des directions et en contracter d'autres. Mais c'est homogène sur l'espace.
Un invariant géométrique : taux de dilatation du volume.
Pb: définir la notion de volume pour voir comment une A le transforme.

1. Volume algébrique

Pour définir le volume on a deux possibilités. Dans les deux cas, on doit fixer une base qui donne un pavé unitaire auquel on attribue le volume 1. Donc on commence par fixer une base

$\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de V .

Et on décide que $\text{Vol}_{\mathcal{B}}(\underbrace{v = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i, \lambda_i \in [a_i, b_i]}) = \prod_{i=1}^n (b_i - a_i)$

Ensuite deux possibilités: Pavé \mathcal{P} .

① $\Omega \subset V$ q.cq.

$$\text{Vol}_{\mathcal{B}}(\Omega) = \inf \left\{ \sum \text{Vol}_{\mathcal{B}}(P_i), P_i \in \mathcal{P}, P_i \cap P_j = \emptyset, \cup P_i \supset \Omega \right\}.$$

Logique mais vraies difficultés, cours intégration de L3.

② On construit le volume seulement sur une classe très restreinte d'ensembles : les parallélépipèdes, et on le fait algébrique. C'est le point de vue qu'on adopte.

Def: Soit V un espace vectoriel de dimension n , et (v_1, \dots, v_n) n vecteurs. Le parallélépipède associé à ces vecteurs est

$$\mathcal{P}(v_1, \dots, v_n) = \left\{ \sum \lambda_i v_i, \lambda_i \in [0, 1] \right\}.$$

Si (v_1, \dots, v_n) n'engendre pas V , on dit que $\mathcal{P}(v_1, \dots, v_n)$ est plat.

Def: Un volume (algébrique) sur V est une fonction

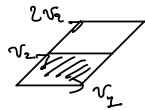
$$\text{Vol} : V^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(v_1, \dots, v_n) \longmapsto \text{Vol}(v_1, \dots, v_n) \quad (\text{le volume de } \mathcal{P}(v_1, \dots, v_n))$$

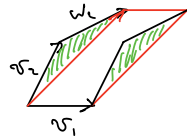
qui vérifie les propriétés suivantes:

$$1. \text{Vol}(v_1, \dots, v_{i-1}, t v_i, v_{i+1}, \dots, v_n) = t \text{Vol}(v_1, \dots, v_n)$$

$$\Delta \text{ pas } |t| : \text{ donc } \text{Vol}(v_1, \dots, v_n) = -\text{Vol}(v_1, v_2, \dots, v_n)$$

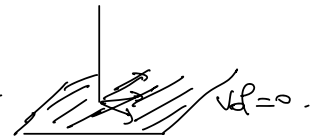


$$2. \text{Vol}(v_1, \dots, v_{i-1}, v_i + w_i, v_{i+1}, \dots, v_n) = \text{Vol}(v_1, \dots, v_n) + \text{Vol}(v_1, \dots, w_i, \dots, v_n)$$



$$3. \text{Si } (v_1, \dots, v_n) \text{ liée, } \text{Vol}(v_1, \dots, v_n) = 0.$$

(le volume d'un parallélogramme plat est nul).



On note $\Lambda^n V^*$ l'ensemble des volumes algébriques sur V .

Propos: Si $\Theta \in \Lambda^n V^*$:

$$a. \Theta(v_1, \dots, v_i + c_1(v_j + c_2 v_k), \dots, v_n) = \Theta(v_1, \dots, v_n)$$

$$b. \Theta(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) = -\Theta(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

$$c. \text{Si } \sigma \in \mathcal{S}(n), \Theta(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = \varepsilon(\sigma) \Theta(v_1, \dots, v_n).$$

$$\text{Preuve: } a) \text{ R4 } \stackrel{a2}{=} \Theta(v_1, \dots, v_n) + c_1 \Theta(v_1, \dots, v_j + c_2 v_k, \dots, v_n) \stackrel{a3}{=} \Theta(v_1, \dots, v_n).$$

$$b) \Theta(v_1, \dots, v_i + v_j, \dots, v_i + v_j, \dots, v_n) \stackrel{a2}{=} 0$$

$$= \Theta(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) + \Theta(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

$$+ \Theta(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) + \Theta(v_1, \dots, v_j, \dots, v_j, \dots, v_n)$$

$$= \Theta(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) + \Theta(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

$$c) \sigma \in \mathcal{S}(n) \text{ donc } \exists \tau_1, \dots, \tau_p \text{ telles que } \sigma = \tau_1 \circ \dots \circ \tau_p, \varepsilon(\sigma) = (-1)^p.$$

$$\text{Or } \forall v_1, \dots, v_n, \forall \tau, \Theta(v_{\tau(1)}, \dots, v_{\tau(n)}) = -\Theta(v_1, \dots, v_n). \text{ Donc}$$

$$\Theta(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = \Theta(v_{\tau_1(\sigma'(1))}, \dots, v_{\tau_1(\sigma'(n))}) = -\Theta(v_{\sigma'(1)}, \dots, v_{\sigma'(n)}) = \dots = (-1)^p \Theta(v_1, \dots, v_n). \square$$

Theoreme: $\wedge^n V^*$ est un espace vectoriel de dimension 1.

Preuve: On va voir que $\wedge^n V^*$ est un sev de \mathbb{R}^V de dimension 1.

• $0 \in \wedge^n V^*$ existe

• Si $\theta_1, \theta_2 \in \wedge^n V^*$: $\rightarrow \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_{i-1}, tv_i, \dots, v_n) = t (\lambda \theta_1 + \mu \theta_2) (v_1, \dots, v_n)$
 $\rightarrow \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_{i-1}, v_i + w_i, v_{i+1}, \dots, v_n) = \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_n)$
 $+ \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_{i-1}, w_i, v_{i+1}, \dots, v_n)$

Donc $\lambda \theta_1 + \mu \theta_2 \in \wedge^n V^*$

Donc c'est un sous espace vectoriel

• Revenons qu'il est de dimension ≤ 1 . On veut donc démontrer que $\forall \theta_1, \theta_2 \in \wedge^n V^*$ (non nuls) il existe une constante $c \in \mathbb{R}$ tq $\theta_2 = c \theta_1$.

Fixons une base (e_1, \dots, e_n) de V .

Remarquons alors la chose suivante. Si $v_1, \dots, v_n \in V$, écrivons

$$v_i = \sum_{j=1}^n v_{ij} e_j.$$

$$\text{alors } \theta(v_1, \dots, v_n) = \theta\left(\sum_{j=1}^n v_{1j} e_j, \dots, \sum_{j=1}^n v_{nj} e_j, \dots\right) \\ = \sum_{i_1, \dots, i_n} \prod_{j=1}^n v_{i_j j} \theta(e_{i_1}, \dots, e_{i_n})$$

De plus, si $i_j = i_k$, $(e_{i_1}, \dots, e_{i_n})$ est liée, donc

$\theta(e_{i_1}, \dots, e_{i_n}) = 0$. Donc finalement:

$$\theta(v_1, \dots, v_n) = \sum_{\sigma \in S(n)} \prod_{j=1}^n v_{\sigma(j)j} \theta(e_{\sigma(1)}, \dots, e_{\sigma(n)}) \\ = \left[\sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v_{\sigma(j)j} \right] \cdot \theta(e_1, \dots, e_n)$$

Ainsi, si $\theta(e_1, \dots, e_n) = 0$, alors $\theta \equiv 0$. Et si $\theta_1, \theta_2 \neq 0$:

on pose $c := \frac{\theta_2(e_1, \dots, e_n)}{\theta_1(e_1, \dots, e_n)}$, on a :

$$\forall v_1, \dots, v_n \in E, \quad \theta_2(v_1, \dots, v_n) = c \theta_1(v_1, \dots, v_n).$$

Donc tous les volumes algébriques non-nuls sont proportionnels.
 Donc $\wedge^n V^*$ est de dimension ≤ 1 .

. Reste à construire un Θ non nul. On va utiliser le point précédent.

Soit $(e_1 - e_n)$ une base de V , $(v_1 - v_n)$ qeq

$$v_i = \sum v_{ij} e_j \quad \text{qui définissent uniquely les } v_{ij}.$$

$$\text{On pose } \Theta(v_1 - v_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v_{\sigma(j), j}. \text{ Alors,}$$

$$\rightarrow \Theta(e_1 - e_n) = 1 \quad \text{donc } \Theta \neq 0.$$

$$\rightarrow \Theta(v_1, \dots, \lambda v_i + \mu w_i, \dots, v_n)$$

$$= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v_{\sigma(j), j} \cdot [\lambda v_{\sigma(i), i} + \mu w_{\sigma(i), i}]$$

$$= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}(n)} \lambda \varepsilon(\sigma) \prod_{j \neq i} v_{\sigma(j), j} + \mu \varepsilon(\sigma) \left[\prod_{j \neq i} v_{\sigma(j), j} \right] w_{\sigma(i), i}$$

$$= \lambda \Theta(v_1 - v_n) + \mu \Theta(v_1 - w_i - \dots - v_n)$$

$$\rightarrow \text{Soit } \tau \in \mathcal{S}(n) \text{ et } v'_1, \dots, v'_n = v_{\tau(1)}, \dots, v_{\tau(n)}.$$

$$\text{Alors } v'_i = v_{\tau(i)} = \sum v_{\tau(i), j} e_j = \sum v'_{ij} e_j.$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } \Theta(v_{\tau(1)} - v_{\tau(n)}) &= \Theta(v'_1 - v'_n) \\ &= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n v'_{\sigma(i), i} \\ &= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n v_{\sigma \circ \tau(i), i} \end{aligned}$$

$$\text{On } \mathcal{S}(n) \rightarrow \mathcal{S}(n) \text{ est une bijection (l'inverse } \sigma \mapsto \sigma \circ \tau^{-1})$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } \Theta(v_{\tau(1)} - v_{\tau(n)}) &= \sum_{\sigma' \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(\sigma' \circ \tau^{-1}) \prod_{i=1}^n v_{\sigma'(i), i} \\ &= \varepsilon(\tau^{-1}) \sum_{\sigma'} \varepsilon(\sigma') \prod_{i=1}^n v_{\sigma'(i), i} \\ &= \varepsilon(\tau) \sum_{\sigma \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n v_{\sigma(i), i} \\ &= \varepsilon(\tau) \Theta(v_1 - v_n). \end{aligned}$$

Donc Θ est bien un volume algébrique non nul. Donc

$\wedge^n V^*$ est un es de dimension 1.

Exercices: Calculs pratiques de volumes algébriques.

$$\text{Vol}(e_1, e_2, e_3) = 1 \text{ (ds } \mathbb{R}^3) \text{ Calculer } \Theta\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 9 \end{pmatrix}\right).$$

Prop: Si $\theta \in M^n V^n$ est non nul,

$$(v_1, \dots, v_n) \text{ base de } V \iff \theta(v_1, \dots, v_n) \neq 0.$$

Preuve: (\Rightarrow) : Soit (v_1, \dots, v_n) une base de V :

On a vu que $\forall (v'_1, \dots, v'_n)$, on peut écrire

$$\theta(v'_1, \dots, v'_n) = C(v'_1, \dots, v'_n) \theta(v_1, \dots, v_n)$$

(où C est polynomial en les v'_{ij} définies par $v'_i = \sum v'_{ij} v_j$).

Donc si $\theta(v_1, \dots, v_n) = 0$, $\theta \equiv 0$ sur V .

• (\Leftarrow) : Si $\theta(v_1, \dots, v_n) \neq 0$, montrons que (v_1, \dots, v_n) est libre.

Si $\sum \lambda_i v_i = 0$ avec l'un des $\lambda_i \neq 0$ (par ex λ_1),

on a alors $v_1 = -\sum_{j \neq 1} \lambda_j v_j$.

$$\text{On } \theta(v_1, \dots, v_n) = \theta(v_1 - \sum_{j \neq 1} \lambda_j v_j, v_2, \dots, v_n)$$

$$= \theta(0, v_2, \dots, v_n) = 0 \text{ par multi-linéarité. } \square$$

2. Déterminant d'un endomorphisme:

Def: Soit E un es de dimension n et $u \in \mathcal{L}(E)$. Pour $\theta \in \wedge^n E^*$, on définit

$$u^* \theta : (v_1, \dots, v_n) \mapsto \theta(u(v_1), \dots, u(v_n))$$

Prop: $u^* \in \mathcal{L}(\wedge^n E^*)$

Preuve: $u^* \theta \in \wedge^n E^*$ par linéarité de u :

$$\begin{aligned} u^* \theta(v_1, \dots, \lambda v_i + \mu w_i, \dots, v_n) &= \theta(u(v_1), \dots, u(\lambda v_i + \mu w_i), \dots, u(v_n)) \\ &= \theta(u(v_1), \dots, \lambda u(v_i) + \mu u(w_i), \dots, u(v_n)) \\ &= \lambda \theta(u(v_1), \dots, u(v_i), \dots, u(v_n)) + \mu \theta(u(v_1), \dots, u(w_i), \dots, u(v_n)) \\ &= \lambda u^* \theta(v_1, \dots, v_i, \dots, v_n) + \mu u^* \theta(v_1, \dots, w_i, \dots, v_n) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow u^* \theta(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) &= \theta(u(v_{\sigma(1)}), \dots, u(v_{\sigma(n)})) \\ &= \varepsilon(\sigma) \theta(u(v_1), \dots, u(v_n)) \\ &= \varepsilon(\sigma) u^* \theta(v_1, \dots, v_n). \end{aligned}$$

$\theta \mapsto u^* \theta$ est évid. linéaire. \square .

Lemma: $\exists c \in K / \forall \theta \in \wedge^n E^*, u^* \theta = c \theta$. Cette constante c

\perp est appelée le déterminant de u , noté $\det(u)$

Preuve: $\wedge^n E^*$ est un es de dimension 1, donc tout endomorphisme de $\wedge^n E^*$ est une dilatation, c'est à dire une multiplication par un scalaire $c \in K$. Donc $u^* = c \text{Id}$. \square .

Prop: si $\{(e_1, \dots, e_n) \text{ base de } E, \theta \in \wedge^n E^*, \theta \neq 0\}$, $\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$.

Preuve: $u^* \theta(e_1, \dots, e_n) = \det u \theta(e_1, \dots, e_n)$ par définit de $\det u$.
" $\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))$.

Et puisque (e_1, \dots, e_n) base, $\theta(e_1, \dots, e_n) \neq 0$. \square .

Theoreme: Soit E un kev de dim finie n et $u \in \mathcal{L}(E, E)$.

\perp u est un isomorphisme $\iff \det u \neq 0$.

Preuve: u isomorphisme $\iff u(\text{base de } E) = \text{base de } E$.

alors fixons $\theta \in \wedge^n E^*, \theta \neq 0, (e_1, \dots, e_n)$ base de E . la prop précédente nous que $\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$.

$$\text{alors } \det u \neq 0 \iff \theta(u(e_1) - u(e_2)) \neq 0 \\ \iff (u(e_1), \dots, u(e_n)) \text{ base.}$$

Car ceci est vrai quel que soit la base choisie initialement (e_1, \dots, e_n) , on a bien $\det u \neq 0 \iff \forall \beta \text{ base } u(\beta) \text{ base. } \square$.

Prop: $\forall u, v \in \mathcal{L}(E), \quad \det(u \circ v) = \det u \cdot \det v.$

Preuve:
$$\begin{aligned} (u \circ v)^* \theta \left(\underset{E}{v_1}, \dots, \underset{E}{v_n} \right) &= \theta(u \circ v(v_1), \dots, u \circ v(v_n)) \\ &= \theta(u(v(v_1)), \dots, u(v(v_n))) \\ &= u^* \theta(v(v_1), \dots, v(v_n)) \\ &= v^* u^* \theta(v_1, \dots, v_n) \end{aligned}$$

Donc $(u \circ v)^* = v^* u^* = v^* (\det u \operatorname{Id}) = \det u v^* = \det u \det v \operatorname{Id}$
 $\det(u \circ v) \operatorname{Id}. \quad (\text{Par tout ici, } \operatorname{Id}: \wedge^n E^* \rightarrow \wedge^n E^*).$

Donc $\det(u \circ v) = \det u \det v. \quad \square$

Corollaire: $\cdot \det: (GL(E), \circ) \longrightarrow (K^*, \cdot)$ morphisme de groupe.

$\mid \cdot SL(E) := \operatorname{Ker} \det = \{u / \det u = 1\}$ sous-groupe de $GL(E)$.

Corollaire: $\det(\varphi \circ u \circ \varphi^{-1}) = \det u \quad (\text{voir signification + rand}).$

Exercices: $\cdot \det(\lambda u) = \lambda^n \det u$

$\cdot u: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad \det u = 1.$

$$\begin{aligned} e_1 &\mapsto e_1 \\ e_2 &\mapsto e_2 + 3e_1 \\ e_3 &\mapsto e_3 + 6e_1 + 7e_2 + 11e_3 \end{aligned}$$

3. Interprétation géométrique:

Prop: Soit E un k -ev de dim n et $u \in \mathcal{L}(E)$. Soit $\theta \in \wedge^n E^*$ et (e_1, \dots, e_n) une base de E . Alors

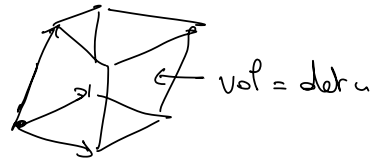
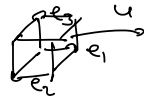
$$\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$$

Preuve: C'est la définition de $\det u$. \square

Interprétation:
$$\det u = \frac{\text{Vol}(\mathcal{P}(u(e_1), \dots, u(e_n)))}{\text{Vol}(\mathcal{P}(e_1, \dots, e_n))}$$

$$= \frac{\text{Vol}[u(\mathcal{P}(e_1, \dots, e_n))]}{\text{Vol}(\mathcal{P}(e_1, \dots, e_n))}$$

Donc $\det u$ représente la dilataⁿ volumique de l'endomorphisme u .

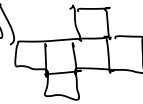


Th: Soit $\Omega \subset E$ de la forme:

$$\Omega = \sum_{i \in I} (\vec{v}_i + \mathcal{P}(t_i \vec{e}_1, \dots, t_i \vec{e}_n)), \quad \#I < +\infty$$

On définit $\text{Vol } \Omega = \sum_{i \in I} t_1 \dots t_n \text{Vol}(\mathcal{P}(e_1, \dots, e_n))$

Alors $\text{Vol } u(\Omega) = \det u \text{Vol } \Omega$



Ainsi, $\det u$ est le facteur de dilataⁿ de volume.

En fait c'est plus général: on aura une théorie de la mesure

(L³) qui associe à bcp d'ensembles (par ex les listes croissantes d'unions de pavés) une mesure. $\det u$ sera encore le facteur de dilataⁿ de ces mesures:

$$\text{Vol}(u(\Omega)) = |\det u| \text{Vol}(\Omega).$$

4. Déterminant d'une matrice

Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$.

Def: $\det(A) := \det(u)$ où $u \in \text{End}(\mathbb{R}^n) \leftrightarrow A$.

On souhaite un algorithme de calcul de $\det A$.

Rappel: \rightarrow L'ensemble des volues algébriques est de dimension 1.
 \rightarrow Si θ est un volue algébrique, β est une base de \mathbb{R}^n
 qeq, $\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$

Soit donc $\mathcal{E} := (e_1, \dots, e_n)$ base canonique de \mathbb{R}^n .

Soit θ l'unique volue algébrique tq $\theta(e_1, \dots, e_n) = 1$.

Alors $\det A = \det u = \theta(u(e_1), \dots, u(e_n))$

$$= \theta(Ae_1, \dots, Ae_n)$$

$$= \theta\left(\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{pmatrix}\right)$$

Notation: $\det A =: \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$

Si on va chercher dans le cours ou les dictionnaires, on trouve

Prop: $\det A = \sum_{\sigma \in S_n} \epsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i\sigma(i)}$

Mais ce n'est pas efficace: $\# S_n = n!$ beaucoup d'opérations.
 On utilise plutôt les propriétés suivantes:

Prop: $\det \text{Id} = 1$

$$\begin{array}{c} \vdots \\ \downarrow \\ \bullet \quad \begin{vmatrix} c_1 & \dots & c_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} c_1 & c_1 + \alpha c_2 & \dots & c_n \end{vmatrix} \quad (\text{addit° colonnes}) \end{array}$$

$$\bullet \quad \det {}^t A = \det A$$

$$\bullet \quad \begin{vmatrix} l_1 \\ \vdots \\ l_i \\ \vdots \\ l_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} l_1 \\ \vdots \\ l_i + \alpha l_j \\ \vdots \\ l_n \end{vmatrix} \quad (\text{addit° ligne}).$$

$$\bullet \quad \det (c_{\sigma(1)}, \dots, c_{\sigma(n)}) = \epsilon(\sigma) \det (c_1, \dots, c_n).$$

Preuve: On utilise les propriétés du volume algébrique:

$$\bullet \left| c_1 - c_i + 2c_i \dots c_n \right| = 0 \quad (c_1 \dots c_i + 2c_i \dots c_n) = 0 \quad (c_1 \dots c_n)$$

$$\bullet \text{ Idem pour } |c_{\sigma(1)}, \dots, c_{\sigma(n)}| = \varepsilon(\sigma) |c_1 \dots c_n|$$

$$\bullet \det {}^t A = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i)i}$$

$$= \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma^{-1}(j)j}$$

Or $\mathcal{S}_n \longrightarrow \mathcal{S}_n$ est une bijection donc:

$$\sigma \longmapsto \sigma^{-1}$$

$$= \sum_{\sigma^{-1} \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma^{-1}) \prod_{j=1}^n a_{\sigma^{-1}(j)j}$$

$$\text{Et } \varepsilon(\sigma^{-1}) = \varepsilon(\sigma) \text{ car } \varepsilon(\sigma \sigma^{-1}) = 1 = \frac{\varepsilon(\sigma) \varepsilon(\sigma^{-1})}{\varepsilon(1,1) \dots \varepsilon(1,1)}$$

$$\text{Donc } \det {}^t A = \sum_{\sigma^{-1} \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma^{-1}) \prod_{j=1}^n a_{\sigma^{-1}(j)j} = \det A.$$

$$\bullet \text{ alors } \det \begin{pmatrix} L_1 \\ L_i + 2L_i \\ L_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} L_1 \\ L_i \\ L_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} L_1 \dots L_i + 2L_i \dots L_n \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} L_1 \dots L_i \dots L_n \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} L_1 \\ L_i \\ L_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} L_1 \\ L_i \\ L_n \end{pmatrix}. \quad \square.$$

Def: Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$. Une matrice extraite de A est une matrice obtenue en oubliant des lignes et des colonnes.

$$\text{En particulier : } \text{Ext}(A, i, j) = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{i,j-1} & a_{i,j+1} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\text{Le mineur } (i, j) \text{ de } A \quad \pi_{ij}(A) := \det \text{Ext}(A, i, j).$$

Th: (développement par rapport à la colonne j):

$$\forall j, \det A = \sum_i (-1)^{i+j} a_{ij} \pi_{ij}(A).$$

Développement par rapport à la ligne i :

$$\forall i, \det A = \sum_j (-1)^{i+j} a_{ij} \pi_{ij}(A)$$

$$\text{Lemme: } \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ * & A & & \end{pmatrix} = \det A.$$

Preuve des lemmes: Posons $A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ * & A & & \end{pmatrix}$.

Commençons par remarquer que

$$\begin{aligned} \det A' &= \det \begin{pmatrix} L_1(A') \\ * & \boxed{L_1(A)} \\ & & L_2(A') \\ & & * & L_n(A) \end{pmatrix} = - \det \begin{pmatrix} * & L_1(A) \\ & L_1(A') \\ & L_2(A) \\ & * & L_n(A) \end{pmatrix} = \dots = (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} * & \boxed{A} \\ & L_n(A') \end{pmatrix} \\ &= (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} * & A \\ 1 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} = (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} C_1 & \boxed{C_1(A) - C_n(A)} \\ & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \\ &= (-1)^{n-1} \cdot (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} A & * \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \det A'' \text{ où } A'' = \begin{pmatrix} A & * \\ 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Puis,

$$\det A'' = \sum_{\sigma} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a''_{i,\sigma(i)}$$

Mais comme $a''_{ij} = 0 \ \forall j \neq 0$, $\prod_{i=1}^n a''_{i,\sigma(i)} = 0 \ \forall \sigma / \sigma(n) \neq n$

$$\begin{aligned} \text{Donc } \det A'' &= \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(n)=n}} \varepsilon(\sigma) a''_{nn} \prod_{i=1}^{n-1} a''_{i,\sigma(i)} \\ &= \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(n)=n}} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n-1} a_{i,\sigma(i)} \end{aligned}$$

Mais $\sigma \in S_n$ tq $\sigma(n)=n$ peut être vue comme une permutation de $\{1, \dots, n-1\}$ avec la même signature. Donc

$$\det A'' = \sum_{\sigma \in S_{n-1}} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n-1} a_{i,\sigma(i)} = \det A.$$

$$\text{Donc finalement, } \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ * & A & & \end{pmatrix} = \det A. \quad \square.$$

Revenons à présent au théorème:

Preuve du théorème (Développement du déterminant selon lignes ou colonnes):

Commençons par remarquer que, puisque $\det {}^t A = \det A$,

la 1^{re} formule est équivalente à la deuxième.

En effet, $\textcircled{2} \Rightarrow \textcircled{1}$:

$$\det A = \det {}^t A \stackrel{\textcircled{2}}{=} \sum_i (-1)^{i+i} ({}^t A)_{ji} \cdot \Gamma_{ji}({}^t A)$$

$$\begin{aligned}
 &= \sum_i (-1)^{i+t} A_{ij} \det \text{Exr}({}^t A, i, i) \\
 &= \sum_i (-1)^{i+t} a_{ij} \det {}^t \text{Exr}(A, i, i) \\
 &= \sum_i (-1)^{i+t} a_{ij} \det \text{Exr}(A, i, i) \\
 &= \sum_i (-1)^{i+t} a_{ij} m_{ij}
 \end{aligned}$$

Il suffit donc de développer la formule (2), c'est à dire de développer par rapport aux lignes

• Denatons doc ce développer a ligne.

$$\begin{aligned} \det A &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_i a_{i, \sigma(i)} \\ &= \sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) a_{i, \sigma(i)} \prod_{k \neq i} a_{k, \sigma(k)} \\ &= \sum_{j=1}^n \sum_{\substack{\sigma \in S(n) \\ \sigma(i)=j}} \varepsilon(\sigma) a_{ij} \prod_{k \neq i} a_{k, \sigma(k)} \\ &= \sum_{j=1}^n a_{ij} \sum_{\substack{\sigma \in S(n) \\ \sigma(i)=j}} \varepsilon(\sigma) \prod_{k \neq i} a_{k, \sigma(k)} \\ &=: \sum_{j=1}^n a_{ij} \Delta_i \end{aligned}$$

Ici, Δ_i ne fait intervenir que des a_{ij} , b_{ij} . Par

conséquent, $\Delta_i = \det A_i$ où A_i est donnée par:

$$A_i = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ & \uparrow & & \\ & l_n & & \end{bmatrix} \leftarrow i$$

En effet, le calcul précédent appliqué à A_i donne précisément

$$\det A_i = \sum_{j=1}^n (A_i)_{ij} \Delta_i(A) \text{ car}$$

Δ_i ne fait intervenir que les ligs

Si ne fait intervenir que les lignes
différentes de i , qui ont les m p

A et pour A_i . Puisque $(A_i)_j = 1$ si $i=j$, 0 sinon, on trouve

$$\det A_i = \Delta_i(A).$$

$$\begin{aligned} \text{Après } \det A_i &= \det \begin{pmatrix} a_{i1} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i-1,1} & \dots & a_{i-1,n} \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i+1,1} & \dots & a_{i+1,n} \end{pmatrix} \leftarrow i \\ &= - \det \begin{pmatrix} a_{i1} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i-2,1} & \dots & a_{i-2,n} \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i+1,1} & \dots & a_{i+1,n} \end{pmatrix} \leftarrow i \end{aligned}$$

$$= \dots = (-1)^{i_1} \det \begin{pmatrix} 0 & \xrightarrow{i_1} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ a_{i_1} & \xrightarrow{\quad} & & & & a_{i_m} \\ \vdots & & & & & \vdots \\ a_{i_{m-1}} & \xrightarrow{\quad} & & & & a_{i_m} \end{pmatrix} \leftarrow \tilde{z}_i \text{ (entier)}.$$

$$= (-1)^{i_1 + \dots + i_m} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ a_{i_1} & & & \\ \vdots & & & \\ a_{i_m} & & & \end{pmatrix} \begin{array}{c} \boxed{\text{Ext}(A, i_1)} \\ \vdots \\ \boxed{\text{Ext}(A, i_m)} \end{array}$$

$$= (-1)^{i_1 + \dots + i_m} \det \text{Ext} A(i, i) \quad [\text{lemme précédent}]$$

$$= (-1)^{i_1 + \dots + i_m} D_{i, i}(A)$$

On en conclut la formule recherchée :

$$\det A = \sum a_{ij} \Delta_i = \sum a_{ij} \det A(i, j) = \sum a_{ij} (-1)^{i+j} D_{i, j}(A). \quad \square.$$

IV Formule de Cramer:

Définition (Comatrice): Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$. On définit la comatrice de A :

$$\text{Com}(A) = \left((-1)^{i+j} \Gamma_{ij}(A) \right) \quad \text{où } \Gamma_{ij}(A) = \det \text{Ext}(A, i, j) \text{ (mineur)}.$$

Théorème: $A^t \text{Com} A = (\det A) \cdot \text{Id}$

Preuve: $(A^t \text{Com} A)_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} ({}^t \text{Com} A)_{kj}$

$$= \sum_{k=1}^n a_{ik} (\text{Com} A)_{jk}$$

$$= \sum_{k=1}^n a_{ik} (-1)^{j+k} \Gamma_{jk}(A) =: \Delta_{ij}.$$

• Pour $i=j$, $\Delta_{ii} = \sum_{k=1}^n (-1)^{i+k} a_{ik} \Gamma_{ik}(A) = \det A$

• Pour $i \neq j$, $\Delta_{ij} = \det A'_{ij}$ où

$$A'_{ij} = \left(C_1(A) \dots \underset{j}{C_i(A)} \dots C_n(A) \right).$$

En effet, le développement selon la colonne j donne exactement l'expression ci-dessus. Puisque $C_i(A'_{ij}) = C_j(A'_{ij})$, $\det A'_{ij} = 0$.

Donc finalement: $(A^t \text{Com} A)_{ij} = \begin{cases} \det A & \text{si } i=j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$

Donc $A^t \text{Com} A = \det A \cdot \text{Id}.$

T.D.

Corollaire: Si $A \in GL_n(\mathbb{R})$, $A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^t \text{Com} A.$

Exercice: Calculer le nombre d'opérations nécessaires pour calculer A^{-1} par cette méthode pour une matrice $n \times n$ et appliquer à $n=50$.

Cette formule n'a pas d'intérêt calculatoire. Mais elle donne des infos théoriques importantes.

Th: La solution de $E(A, y)$ est $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, où

$$x_i = \frac{|C_1(A) \dots C_{i-1}(A) \vee C_{i+1}(A) \dots C_n(A)|}{|C_1(A) \dots C_n(A)|} \quad \text{(Formule de Cramer)}$$

• $(A, y) \mapsto X(A, y)$ est linéaire en y et rationnelle en les (a_{ij}) .

Preuve: $x = A^{-1}y$, Donc

$$x_i = (A^{-1}y)_i = \underbrace{(A^{-1}y)_{i1}}_{\text{vect colonne}} = \sum_k (A^{-1})_{ik} y_{k1} = \sum_k (A^{-1})_{ik} y_k$$

$$= \frac{1}{\det A} \sum_k ({}^t \text{Com } A)_{ik} y_k$$

$$= \frac{1}{\det A} \sum_k (\text{Com } A)_{ki} y_k$$

$$= \frac{1}{\det A} \sum_k (-1)^{i+k} y_k \pi_{ki}(A)$$

developper / colonne i de $\det (c_1(A) \dots y \dots c_n(A))$

$$= \frac{1}{\det A} \det (c_1(A) \dots y \dots c_n(A)). \quad \square \quad \uparrow \quad i$$

Exe : $\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \det(I + tA) = \text{Tr } A$.

(2 preuves : \rightarrow invariance par conjugaison) -
 \rightarrow calcul direct

- VDP
- Determinants notés par bloc.
- Dim 3 pour exos pratiques.