

## Déterminant, volume algébrique

Motivation: Une application linéaire peut dilater des directions et en contracter d'autres. Mais c'est homogène sur l'espace.

Un invariant géométrique : taux de dilatation du volume.  
Pb: définir la notion de volume pour voir comment une AL le transforme -

### 1. Volume algébrique

Pour définir le volume on a deux possibilités. Dans les deux cas, on doit fixer une base, qui donne un pavé unité auquel on attribue le volume 1. Donc on commence par fixer une base

$$\beta = (e_1, \dots, e_m) \text{ de } V.$$

Et on décide que  $\text{Vol}_\beta \{ v = \sum_{i=1}^m \lambda_i e_i, \lambda_i \in [q_i, b_i] \} = \prod_{i=1}^m (b_i - q_i)$

Ensuite deux possibilités: Pavé  $\beta$ .

①  $S \subset V$  quel.

$$\text{Vol}_\beta(S) = \inf \left\{ \sum \text{Vol}_\beta(P_i), P_i \in \beta, P_i \cap P_j = \emptyset, \cup P_i = S \right\}.$$

Logique mais vraies difficultés, cours intégration de L3.

② On construit le volume seulement sur une classe très restreinte d'ensembles : les parallélépipèdes, et on le fait algébriquement - C'est le point de vue qu'on adopte.

Def: Soit  $V$  un espace vectoriel de dimension  $n$ , et  $(v_1, \dots, v_n)$   $n$  vecteurs. Le parallélépipède associé à ces vecteurs est

$$\mathcal{P}(v_1, \dots, v_n) = \{ \sum \lambda_i v_i, \lambda_i \in [0, 1] \}.$$

Si  $(v_1, \dots, v_n)$  n'en engendre pas  $V$ , on dit que  $\mathcal{P}(v_1, \dots, v_n)$  est plat.

Def: Un volume (algébrique) sur  $V$  est une fonction

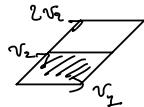
$$\text{Vol} : V^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(v_1 - v_n) \mapsto \text{Vol}(v_1 - v_n) \quad (\text{le volume de } \partial(v_1 - v_n))$$

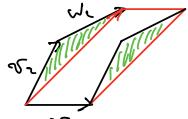
qui vérifie les propriétés suivantes:

$$1. \text{ Vol}(v_1, \dots, v_{i-1}, t v_i, v_{i+1}, \dots, v_n) = t \text{ Vol}(v_1 - v_n)$$

$$\text{D}\overset{\circ}{\rightarrow} \text{ pas } |t| : \text{ donc } \text{Vol}(v_1, \dots, v_n) = -\text{Vol}(v_1, v_2, \dots, v_n)$$



$$2. \text{ Vol}(v_1, \dots, v_m, v_i + w_i, v_{i+1}, \dots, v_n) = \text{Vol}(v_1 - v_n) + \text{Vol}(v_1, \dots, w_i, \dots, v_n)$$



$$3. \text{ Si } (v_1 - v_n) \text{ liée, } \text{Vol}(v_1, \dots, v_n) = 0. \quad (\text{le volume d'un parallélépipède plat est nul}).$$



On note  $\Lambda^n V^\times$  l'ensemble des volumes algébriques sur  $V$ .

Rques: Si  $\Theta \in \Lambda^n V^\times$ :

$$\textcircled{a}. \quad \Theta(v_1, \dots, v_i + v_j, \dots, v_n) = \Theta(v_1 - v_n)$$

$$\textcircled{b}. \quad \Theta(v_1, \dots, \underset{i}{v_i}, \underset{j}{-v_j}, \dots, v_n) = -\Theta(v_1 - \underset{i}{v_i} - \underset{j}{v_j} - v_n)$$

$$\textcircled{c}. \quad \text{Si } \sigma \in \mathfrak{S}_n, \quad \Theta(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = \epsilon(\sigma) \Theta(v_1 - v_n)$$

$$\text{Preuve: } \textcircled{a} \text{ RHS} \stackrel{\text{def}}{=} \Theta(v_1 - v_n) + \epsilon(\sigma) \Theta(v_1 - \underset{i}{v_i} - \underset{j}{v_j}) \stackrel{\text{def}}{=} \Theta(v_1 - v_n).$$

$$\begin{aligned} \textcircled{b} \quad \Theta(v_1, \dots, \underset{i}{v_i + v_j}, \dots, \underset{j}{v_i + v_j - v_n}) &\stackrel{\text{def}}{=} 0 \\ &= \Theta(v_1, \dots, v_i, \dots, \underset{j}{-v_j}, \dots, v_n) + \Theta(v_1 - v_i - \underset{j}{v_j} - v_n) \\ &\quad + \Theta(v_1, \dots, \underset{i}{-v_i}, \dots, \underset{j}{v_j}, \dots, v_n) + \Theta(v_1 - v_i - v_j - v_n) \\ &= \Theta(v_1 - v_i, \dots, v_n) + \Theta(v_1 - v_j, \dots, v_n) \end{aligned}$$

$$\textcircled{c} \quad \sigma \in \mathfrak{S}_n \quad \text{donc } \exists \tau_1, \dots, \tau_k \text{ tels que } \sigma = \tau_1 \circ \dots \circ \tau_k, \quad \epsilon(\sigma) = \epsilon(\tau_1) \cdots \epsilon(\tau_k).$$

$$\text{Or } \forall v_1, \dots, v_n, \forall \tau, \quad \Theta(v_{\tau(1)}, \dots, v_{\tau(n)}) = -\Theta(v_1 - v_n). \quad \text{Donc}$$

$$\Theta(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = \Theta(v_{\tau_1(\sigma'(1))}, \dots, v_{\tau_1(\sigma'(n))}) = -\Theta(v_{\sigma'(1)}, \dots, v_{\sigma'(n)}) = \dots = (-1)^k \Theta(v_1 - v_n). \quad \square$$

Théorème:  $\Lambda^n V^*$  est un espace vectoriel de dimension 1.

Preuve: On va voir que  $\Lambda^n V^*$  est un sous espace de  $\mathbb{R}^V$  de dimension 1.

- $0 \in \Lambda^n V^*$  évidemt

- Si  $\theta_1, \theta_2 \in \Lambda^n V^*$ :  $\rightarrow \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_{i-1}, v_i, \dots, v_n) = t(\lambda \theta_1 + \mu \theta_2)(v_i, \dots, v_n)$   
 $\rightarrow \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_{i-1}, v_i + w_i, v_{i+1}, \dots, v_n) = \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1, \dots, v_n) + \lambda \theta_1 + \mu \theta_2 (v_1 - w_i, \dots, v_n)$

Donc  $\lambda \theta_1 + \mu \theta_2 \in \Lambda^n V^*$

Donc c'est un sous espace vectoriel

- Restons qu'il est de dimension  $\leq 1$ . On veut donc démontrer que si  $\forall \theta_1, \theta_2 \in \Lambda^n V^*$  (non nuls) il existe une constante  $c \in \mathbb{R}$  tq  $\theta_2 = c \theta_1$ .

Fixons une base  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $V$ .

Remarquons alors la chose suivante. Si  $v_1 - v_n \in V$ , écrivons

$$v_i = \sum_{j=1}^n v_{ij} e_j.$$

$$\text{alors } \theta(v_1, \dots, v_n) = \theta\left(\sum_{j=1}^n v_{1j} e_j, \dots, \sum_{j=1}^n v_{nj} e_j, \dots\right) \\ = \sum_{i=1}^n \frac{\pi}{n} v_{ii} \theta(e_{i1}, \dots, e_{in})$$

De plus, si  $i_j = i_n$ ,  $(e_{i1}, \dots, e_{in})$  est liée, donc

$\theta(e_{i1}, \dots, e_{in}) = 0$ . Donc finalement:

$$\theta(v_1 - v_n) = \sum_{\sigma \in S(n)} \frac{\pi}{n} \sqrt{\sigma(\pi)} \cdot \theta(e_{\sigma(1)}, \dots, e_{\sigma(n)}) \\ = \left[ \sum_{\sigma \in S(n)} \epsilon(\sigma) \frac{\pi}{n} \sqrt{\sigma(\pi)} \right] \cdot \theta(e_1, \dots, e_n)$$

Or si  $\theta(e_1 - e_n) = 0$ , alors  $\theta = 0$ . Et si  $\theta_1, \theta_2 \neq 0$ :

on pose  $c := \frac{\theta_2(e_1 - e_n)}{\theta_1(e_1 - e_n)}$ , on a :

$$\forall v_1 - v_n \in V, \quad \theta_2(v_1 - v_n) = c \theta_2(v_1 - v_n).$$

Donc tous les volumes algébriques non-nuls sont proportionnels.  
 Donc  $\Lambda^n V^*$  est de dimension  $\leq 1$ .

. Reste à construire un  $\Theta$  non nul. On va utiliser le point précédent.

Soit  $(e_1 - e_n)$  une base de  $V$ ,  $(v_1 - v_n)$  qq

$v_i = \sum v_{ij} e_j$  qui définit unique les  $v_{ij}$ .

On pose  $\Theta(v_1 - v_n) = \sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v_{\sigma(j)j}$ . Alors,

$$\rightarrow \Theta(e_1 - e_n) = 1 \text{ donc } \Theta \neq 0.$$

$$\rightarrow \Theta(v_1, \dots, \lambda v_i + \mu w_i, \dots, v_n)$$

$$= \sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j \neq i} v_{\sigma(j)j} \cdot [\lambda v_{\sigma(i)i} + \mu w_{\sigma(i)i}]$$

$$= \sum_{\sigma \in S(n)} \lambda \varepsilon(\sigma) \prod_{j \neq i} v_{\sigma(j)j} + \mu \varepsilon(\sigma) \left[ \prod_{j \neq i} v_{\sigma(j)j} w_{\sigma(i)i} \right]$$

$$= \lambda \Theta(v_1 - v_n) + \mu \Theta(v_1 - w_i - v_n)$$

$\rightarrow$  Soit  $\tau \in S(n)$  et  $v'_1, \dots, v'_{\tau(1)} = v_{\tau(1)}, \dots, v_{\tau(n)}$ .

Alors  $v'_i = v_{\tau(i)} = \sum v_{\tau(i)j} e_j = \sum v'_{ij} e_j$ .

Donc  $\Theta(v_{\tau(1)} - v_{\tau(n)}) = \Theta(v'_1 - v'_n)$

$$= \sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v'_{\sigma(j)j}$$

$$= \sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v_{\tau(\sigma(j))j}$$

Or  $S(n) \xrightarrow{\tau} S(n)$  est une bijection ( $\forall \sigma \mapsto \tau \circ \sigma \circ \tau^{-1}$ )

$$\begin{aligned} \text{Donc } \Theta(v_{\tau(1)}, \dots, v_{\tau(n)}) &= \sum_{\sigma' \in S(n)} \varepsilon(\sigma' \circ \tau^{-1}) \prod_{j=1}^n v_{\sigma'(1)j} \\ &= \varepsilon(\tau) \sum_{\sigma'} \varepsilon(\sigma') \prod_{j=1}^n v_{\sigma'(1)j} \\ &= \varepsilon(\tau) \sum_{\sigma \in S(n)} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n v_{\sigma(1)j} \\ &= \varepsilon(\tau) \Theta(v_1 - v_n). \end{aligned}$$

Donc  $\Theta$  est bien un volume algébrique non nul. Donc  $\Lambda^n V^\otimes$  est un espace de dimension 1.  $\square$

Exercice: Calculs pratiques de volumes algébriques.

$$\text{vol}(e_1, e_2, e_3) = 1 \text{ (dans } \mathbb{R}^3) \text{ Calculer } \Theta \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 9 \end{pmatrix} \right).$$

Prop: Si  $\Theta \in \Lambda^m V^\otimes$  est non nul,

$(v_1 - v_n)$  base de  $V \iff \Theta(v_1 - v_n) \neq 0$ .

Preuve:  $\Rightarrow$ : Soit  $(v_1 - v_n)$  une base de  $V$ :

On a vu que  $\forall (v'_1, \dots, v'_n)$ , on peut écrire

$$\Theta(v'_1, \dots, v'_n) = C(v'_1 - v'_n) \Theta(v_1 - v_n)$$

(où  $C$  est polynomial en les  $v'_i$  définis par  $v'_i = \sum v'_{ij} v_j$ ).

Donc si  $\Theta(v_1 - v_n) = 0$ ,  $\Theta \equiv 0$  MN.

•  $\Leftarrow$ : Si  $\Theta(v_1 - v_n) \neq 0$ , montrer que  $(v_1 - v_n)$  est libre.

Si  $\sum \lambda_i v_i = 0$  avec l'un des  $\lambda_i \neq 0$  (par ex  $\lambda_1$ ),

on a alors  $v_1 = CL(v_j, j \neq 1)$ .

$$\text{Or } \Theta(v_1, \dots, v_m) = \Theta(v_1 - CL(v_j, j \neq 1), v_2, \dots, v_m)$$

$= \Theta(0, v_2 - v_m) = 0$  par multi-linearité.  $\square$

## 2. Déterminant d'un endomorphisme:

Def: Soit  $E$  un espace de dimension  $n$  et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Pour  $\theta \in \Lambda^n E^*$ ,  
on définit  $u^\wedge \theta : (v_1, \dots, v_n) \mapsto \theta(u(v_1), \dots, u(v_n))$

Prop:  $u^\wedge \in \mathcal{L}(\Lambda^n E^*)$

Preuve:  $u^\wedge \theta \in \Lambda^n E^*$  par linéarité de  $u$ :

$$\begin{aligned} \rightarrow u^\wedge \theta (v_1, \dots, \lambda v_i + \mu w_i, \dots, v_n) &= \theta(u(v_1), \dots, u(\lambda v_i + \mu w_i), \dots, u(v_n)) \\ &= \theta(u(v_1), \dots, u(v_i) + \mu u(w_i), \dots, u(v_n)) \\ &= \lambda \theta(u(v_1), \dots, u(v_i)) + \mu \theta(u(v_1), \dots, u(w_i), \dots, u(v_n)) \\ &= \lambda u^\wedge \theta (v_1, \dots, v_i) + \mu u^\wedge \theta (v_1, \dots, w_i, \dots, v_n) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow u^\wedge \theta (v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) &= \theta(u(v_{\sigma(1)}), \dots, u(v_{\sigma(n)})) \\ &= \varepsilon(\sigma) \theta(u(v_1), \dots, u(v_n)) \\ &= \varepsilon(\sigma) u^\wedge \theta (v_1, \dots, v_n). \end{aligned}$$

•  $\theta \mapsto u^\wedge \theta$  est en fait linéaire. B.

Corollaire:  $\exists c \in K / \forall \theta \in \Lambda^n E^*, u^\wedge \theta = c \theta$ . Cette constante  $c$   
l'est appellée le déterminant de  $u$ , noté  $\det u$

Preuve:  $\Lambda^n E^*$  est un espace de dimension 1, donc tout endomorphisme  
de  $\Lambda^n E^*$  est une dilatation, c'est à dire une multiplication  
par un scalaire  $c \in K$ . Donc  $u^\wedge = c \text{id}$ . D.

Prop: Si  $\{(e_1, \dots, e_n)\}$  base de  $E$ ,  $\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$ .

Preuve:  $u^\wedge \theta (e_1, \dots, e_n) = \det u \theta (e_1, \dots, e_n)$  par définition de  $\det u$ .  
 $\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))$ .

Et puisque  $(e_1, \dots, e_n)$  base,  $\theta(e_1, \dots, e_n) \neq 0$ . B.

Théorème: Soit  $E$  un K-espace de dim finie  $n$  et  $u \in \mathcal{L}(E, E)$ .

$u$  est un isomorphisme  $\iff \det u \neq 0$ .

Preuve:  $u$  isomorphisme  $\iff u(\text{base de } E) = \text{base de } E$ .

Alors fixons  $\theta \in \Lambda^n E^*$ ,  $\theta \neq 0$ ,  $(e_1, \dots, e_n)$  base de  $E$ . La proposition précédente montre que  $\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$ .

Alors  $\det u \neq 0 \iff \Theta(u(e_1) - u(e)) \neq 0$   
 $\iff (u(e_1), \dots, u(e)) \text{ base.}$

Donc ici est vrai quel que soit la base choisie initialement  $(e_1, \dots, e_n)$ , on a bien  $\det u \neq 0 \iff \# \beta \text{ base } u(\beta) \text{ base. } \square$ .

Prop:  $\forall u, v \in \mathcal{L}(E), \det(u \circ v) = \det u \cdot \det v.$

$$\begin{aligned} \text{Preuve: } (u \circ v)^{\#} \Theta(v_1, \dots, v_n) &= \Theta(u \circ v(v_1), \dots, u \circ v(v_n)) \\ &\stackrel{E}{=} \Theta(u(v(v_1)), \dots, u(v(v_n))) \\ &= u^{\#} \Theta(v(v_1), \dots, v(v_n)) \\ &= v^{\#} u^{\#} \Theta(v_1, \dots, v_n) \end{aligned}$$

Donc  $(u \circ v)^{\#} = v^{\#} u^{\#} = v^{\#} (\det u \text{ id}) = \det u v^{\#} = \det u \det v \text{ id}$   
 $\det(u \circ v) \text{ Id. } \quad (\text{Parce que, id: } \wedge^n E^{\#} \rightarrow \wedge^n E^{\#}).$

Donc  $\det(u \circ v) = \det u \det v. \quad \square,$

Corollaire: .  $\det: (GL(E), \circ) \rightarrow (\mathbb{K}^{\times}, \cdot)$  morphisme de groupe.

.  $SL(E) := \text{Ker } \det = \{u / \det u = 1\} \text{ sous-groupe de } GL(E).$

Corollaire:  $\det(\varphi \circ u \circ \varphi^{-1}) = \det u \quad (\text{voir signification dans}).$

Exercices: .  $\det(\text{id}_u) = \text{id} \det u$

$$\begin{array}{ll} . \quad u: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 & \det u = 1. \\ e_1 \mapsto e_1 & \\ e_2 \mapsto e_2 + 3e_1 & \\ e_3 \mapsto e_3 + 6e_1 + 7e_2 + 11e_3 & \end{array}$$

### 3. Interprétation géométrique :

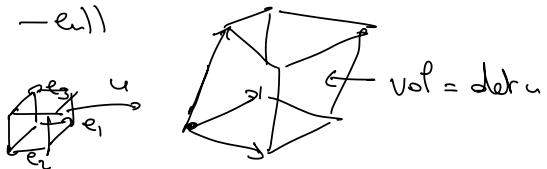
Prop: Soit  $E$  un k-espace de dim  $n$  et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Soit  $\theta \in \Lambda^n E^*$  et  $(e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ . Alors

$$\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$$

Preuve: C'est la définition de  $\det u$ .  $\square$

$$\begin{aligned} \text{Interprétation: } \det u &= \frac{\text{Vol}(\beta(u(e_1), \dots, u(e_n)))}{\text{Vol}(\beta(e_1, \dots, e_n))} \\ &= \frac{\text{Vol}[\text{im}(\beta(e_1, \dots, e_n))]}{\text{Vol}(\beta(e_1, \dots, e_n))}. \end{aligned}$$

Donc  $\det u$  représente le dilaté volumique de l'endomorphisme  $u$ .



Thm: Soit  $\Sigma \subset E$  de la forme:

$$\Sigma = \coprod_{i \in I} (\vec{v_i} + \beta(t_i \vec{e_1}, \dots, t_i \vec{e_n})). \quad \#I < \infty$$

$$\text{On définit } \text{Vol } \Sigma = \sum_{i \in I} t_i \cdot \text{Vol}(\beta(e_1, \dots, e_n))$$

$$\text{Alors } \text{Vol } u(\Sigma) = \det u \cdot \text{Vol } \Sigma$$



Autrement dit,  $\det u$  est le facteur de dilaté de volume.

En fait c'est plus général: on a une théorie de la mesure

(L3) qui associe à bcp d'ensembles (par exemple des limites énumérées d'unions de pavés) une mesure. On a alors encore le facteur de dilaté de ces mesures:

$$\text{Vol}(u(E)) = |\det u| \text{Vol}(E).$$

#### 4. Déterminant d'une matrice

Soit  $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ .

Def:  $\det(A) := \det(u)$  où  $u \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R}) \hookrightarrow A$ .

On souhaite un algorithme de calcul de  $\det A$ .

Rappel:  $\rightarrow$  L'ensemble des volumes algébriques est de dimension 1.  
 $\rightarrow$  Si  $\theta$  est un volume algébrique,  $\beta$  est une base de  $\mathbb{R}^n$  qqq,  $\det u = \frac{\theta(u(e_1), \dots, u(e_n))}{\theta(e_1, \dots, e_n)}$

Soit donc  $\xi := (e_1, \dots, e_n)$  base canonique de  $\mathbb{R}^n$ .  
 Soit  $\theta$  l'unique volume algébrique tq  $\theta(e_1, \dots, e_n) = 1$ .

$$\text{Alors } \det A = \det u = \theta(u(e_1), \dots, u(e_n))$$

$$\begin{aligned} &= \theta(Ae_1, \dots, Ae_n) \\ &= \theta \left( \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{1m} \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} a_{n1} \\ \vdots \\ a_{nm} \end{pmatrix} \right) \end{aligned}$$

Notation:  $\det A := \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$

Si on va chercher dans le cours sur les déterminants, on trouve

$$\text{Prop: } \det A = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i\sigma(i)}$$

Pour ce n'est pas efficace :  $\# S_n = n!$  beaucoup d'opérations.  
 On utilise plutôt les propriétés suivantes :

Prop: •  $\det \text{Id} = 1$

- |  |
|--|
| <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>\begin{vmatrix} c_1 &amp; \cdots &amp; c_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} c_1 &amp; c_1 + \alpha c_j &amp; \cdots &amp; c_n \end{vmatrix}</math> (addit° colonnes)</li> <li>• <math>\det {}^t A = \det A</math></li> <li>• <math>\begin{vmatrix} l_1 &amp; &amp; &amp; \\ &amp; \ddots &amp; &amp; \\ &amp; &amp; l_i + \alpha l_j &amp; \\ &amp; &amp; &amp; l_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} l_1 &amp; &amp; &amp; \\ &amp; \ddots &amp; &amp; \\ &amp; &amp; l_i &amp; \\ &amp; &amp; &amp; l_n \end{vmatrix}</math> (addit° ligne).</li> <li>• <math>\det  c_{\sigma(1)}, \dots, c_{\sigma(n)}  = \varepsilon(\sigma) \det (c_1 - c_n)</math>.</li> </ul> |
|--|

Preuve: On utilise les propriétés du voile algébrique:

$$\circ \left| c_1 - c_i + 2c_f - c_n \right| = \Theta(c_1 - c_i + 2c_f - c_n) = \Theta(c_1 - c_n)$$

$$\circ \text{Idem pour } |c_{\sigma(1)}, \dots, c_{\sigma(n)}| = \varepsilon(\sigma) |c_1 - c_n|$$

$$\begin{aligned} \circ \det {}^t A &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i)i} \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{j \sigma^{-1}(j)} \end{aligned}$$

Or  $\mathcal{L}_n \xrightarrow{\quad} \mathcal{L}_n$  est une application due:

$$= \sum_{\sigma' \in S_n} \varepsilon(\sigma'^{-1}) \prod_{j=1}^n a_{j \sigma'(j)}$$

$$\text{Et } \varepsilon(\sigma'^{-1}) = \varepsilon(\sigma) \text{ car } \varepsilon(\sigma \sigma') = 1 = \frac{\varepsilon(\sigma) \varepsilon(\sigma')}{\varepsilon(\sigma^{-1}) \varepsilon(\sigma'^{-1})}$$

$$\text{Donc } \det {}^t A = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{j \sigma(j)} = \det A.$$

$$\begin{aligned} \circ \text{ alors } \det \begin{pmatrix} l_1 & & & \\ l_1 + 2l_2 & & & \\ & \ddots & & \\ l_m & & & \end{pmatrix} &= \det \begin{pmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} {}^t l_1 & \dots & {}^t l_i & \dots & {}^t l_m \\ & & \uparrow & & \\ & & l_1 & \dots & l_m \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} {}^t l_1 & \dots & {}^t l_i & \dots & {}^t l_m \end{pmatrix} \\ &= \det {}^t \begin{pmatrix} l_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & l_m & \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} l_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & l_m & \end{pmatrix}. \quad \square. \end{aligned}$$

Def: Soit  $A \in \Omega_n(\mathbb{R})$ . La matrice extrait de  $A$  est une matrice obtenue en oublier des lignes et des colonnes.

$$\text{En particulier: } \text{Ext}(A, i, j) = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{ij} & \cdots & a_{im} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mj} & \cdots & a_{mm} \end{pmatrix}_{ij}$$

Le mineur  $(i, j)$  de  $A$   $\pi_{ij}(A) := \det \text{Ext}(A, i, j)$ .

Thm: (développer par rapport à la colonne  $j$ ):

$$\forall j, \det A = \sum_i (-1)^{i+j} a_{ij} \pi_{ij}(A).$$

Développer par rapport à la ligne  $i$ :

$$\forall i, \det A = \sum_j (-1)^{i+j} a_{ij} \pi_{ij}(A)$$

$$\boxed{\text{Lemme: } \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ * & A \end{pmatrix} = \det A.}$$

Preuve des lems : Posons  $A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & A \end{pmatrix}$ .

Commençons par remarquer que

$$\begin{aligned}\det A' &= \det \begin{pmatrix} L_1(A) \\ \vdots \\ L_n(A) \\ \hline \lambda & L_1(A') \\ \vdots & L_2(A') \\ & \vdots \\ & L_n(A') \end{pmatrix} = - \det \begin{pmatrix} \lambda & L_1(A) \\ \vdots & L_2(A') \\ & \vdots \\ & L_n(A') \end{pmatrix} = \dots = (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} \lambda & \boxed{A} \\ \vdots & L_n(A') \end{pmatrix} \\ &= (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} \lambda & A \\ \vdots & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} = (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} C_1 & \boxed{C_1(A) \cdot C_n(A)} \\ \vdots & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \\ &= (-1)^{n-1} \cdot (-1)^{n-1} \det \begin{pmatrix} A & \lambda \\ \hline 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \\ &= \det A'' \text{ où } A'' = \begin{pmatrix} A & \lambda \\ \hline 0 & 1 \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Puis,

$$\det A'' = \sum_{\sigma} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n-1} Q_{i:\sigma(i)}''$$

Mais comme  $Q_{ij}'' = 0 \quad \forall j \neq 0, \quad \prod_{i=1}^{n-1} Q_{i:\sigma(i)}'' = 0 \quad \forall \sigma / \sigma(n) \neq n$

$$\begin{aligned}\text{Donc } \det A'' &= \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(n)=n}} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n-1} Q_{i:\sigma(i)}'' \\ &= \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(n)=n}} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n-1} Q_{i:\sigma(i)}\end{aligned}$$

Mais  $\sigma \in S_n$  tq  $\sigma(n)=n$  peut être une ou une permutation de  $\{1, \dots, n-1\}$  avec la même signature. Donc

$$\det A'' = \sum_{\sigma \in S_{n-1}} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^{n-1} Q_{i:\sigma(i)} = \det A.$$

Donc finalement,  $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & A \end{pmatrix} = \det A$ . □

Revenons à présent au théorème.

Preuve du théorème (Développement du déterminant selon lignes ou colonnes):

Commençons par remarquer que, puisque  $\det {}^t A = \det A$ ,

la 1<sup>re</sup> ligne est équivalente à la dernière.

En effet,  $\textcircled{2} \Rightarrow \textcircled{1}$  :

$$\det A = \det {}^t A \stackrel{\textcircled{2}}{=} \sum_i (-1)^{i+1} ({}^t A)_{ji} = \prod_{j,i} ({}^t A)$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_i (-1)^{i+j} a_{ij} \det \text{Ext}^t(t_A, i, j) \\
&= \sum_i (-1)^{i+j} a_{ij} \det {}^t \text{Ext}^t(A, i, j) \\
&= \sum_i (-1)^{i+j} a_{ij} \det \text{Ext}(A, i, j) \\
&= \sum_i (-1)^{i+j} a_{ij} m_{ij}.
\end{aligned}$$

Il suffit donc de démontrer la formule ②, c'est à dire de développer par rapport aux lignes.

Démontrons donc ce développement en ligne.

$$\begin{aligned}
\det A &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i\sigma(i)} \\
&= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) a_{1\sigma(1)} \prod_{k \neq 1} a_{k\sigma(k)} \\
&= \sum_{j=1}^n \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(j)=j}} \varepsilon(\sigma) a_{1j} \prod_{k \neq 1} a_{k\sigma(k)} \\
&= \sum_{j=1}^n a_{1j} \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(j)=j}} \varepsilon(\sigma) \prod_{k \neq 1} a_{k\sigma(k)} \\
&=: \sum_{j=1}^n a_{1j} \Delta_j
\end{aligned}$$

Ici,  $\Delta_j$  ne fait intervenir que des  $a_{kj}$ ,  $k \neq 1$ . Par conséquent,  $\Delta_j = \det A'_j$  où  $A'_j$  est donnée par:

$$A'_j = \begin{bmatrix} & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & 0 & 0 & 1 & 0 & \xrightarrow{\quad} \\ & & & & & \\ & & & & & \end{bmatrix} \leftarrow j \quad \begin{array}{l} \text{En effet, le calcul précédent} \\ \text{appliqué à } A'_j \text{ donne} \\ \text{précisément} \end{array}$$

$$\det A'_j = \sum_{i=1}^n (A'_j)_{ij} \Delta_i(A)$$

$\Delta_j$  ne fait intervenir que les lignes différentes de  $j$ , qui sont les  $m$  pour

$A$  et pour  $A'_j$ . Puisque  $(A'_j)_{ij} = 1$  si  $i=j$ , 0 sinon, on trouve

$$\det A'_j = \Delta_j(A).$$

$$\begin{aligned}
\text{Alors } \det A'_j &= \det \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & a_{m1} \\ a_{m1} & \cdots & a_{mm} \\ 0 & \xrightarrow{\quad} & 0 \\ \vdots & & \end{pmatrix} \leftarrow j \\
&= - \det \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & a_{m1} \\ a_{m-1,1} & \cdots & a_{m-1,m} \\ 0 & \xrightarrow{\quad} & 0 \\ a_{1,m-1} & \cdots & a_{1m} \end{pmatrix} \leftarrow j
\end{aligned}$$

*Échanges  $L_1, L_m$*

$$= \dots = (-1)^{i+j} \det \begin{pmatrix} 0 & \xrightarrow{\alpha_i} & 0 \\ & \alpha_j & \\ 0 & \xrightarrow{\alpha_{i+j}} & 0 \end{pmatrix} \quad \leftarrow \tilde{e}_i \text{ (enlevé)}.$$

$$= (-1)^{i+j+2} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \xrightarrow{\alpha_{i+j}} & 0 \\ \alpha_{i+j} & \vdots & \text{Ext}(A, i+j) & \\ \alpha_{i+j} & \vdots & & \end{pmatrix}$$

$$= (-1)^{i+j} \det \text{Ext}(A, i+j) \quad \{ \text{ lemme précédent} \}$$

$$= (-1)^{i+j} D_{ij}(A)$$

On en conclut la finale recherche :

$$\det A = \sum a_{ij} \Delta_i^j = \sum a_{ij} \det A(i) = \sum a_{ij} (-1)^{i+j} D_{ij}(A). \quad \square.$$

## IV Formule de Cramer:

Définition (Comatrice): Soit  $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ . On définit la comatrice de  $A$ :

$$\text{Com}(A) = \begin{pmatrix} (-1)^{i+j} \pi_{ij}(A) \end{pmatrix} \quad \text{où } \pi_{ij}(A) = \det \text{Ext}(A, i, j) \text{ (mineur).}$$

Théorème:  $A^t \text{Com } A = (\det A) \cdot \text{Id}$

$$\begin{aligned} \text{Preuve: } (A^t \text{Com } A)_{ij} &= \sum_{k=1}^n a_{ik} ({}^t \text{Com } A)_{kj} \\ &= \sum_{k=1}^n a_{ik} (\text{Com } A)_{jk} \\ &= \sum_{k=1}^n a_{ik} (-1)^{i+k} \pi_{jk}(A) =: \Delta_{ij}. \end{aligned}$$

• Pour  $i=j$ ,  $\Delta_{ii} = \sum_{k=1}^n (-1)^{i+k} a_{ik} \pi_{ik}(A) = \det A$

• Pour  $i \neq j$ ,  $\Delta_{ij} = \det A'_{ij}$  où

$$A'_{ij} = \begin{pmatrix} C_1(A) & \dots & C_i(A) & \dots & C_j(A) & \dots & C_n(A) \end{pmatrix}.$$

$\uparrow$

En effet, le développer selon la colonne  $j$  donne exactement l'expression ci-dessus. Puisque  $C_j(A'_{ij}) = c_j(A'_{ij})$ ,  $\det A'_{ij} = 0$ .

Donc finalement:  $(A^t \text{Com } A)_{ij} = \begin{cases} \det A & \text{si } i=j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$

Donc  $A^t \text{Com } A = \det A \cdot \text{Id}$ . D.J.

Corollaire: Si  $A \in \mathbb{GL}_n(\mathbb{R})$ ,  $A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^t \text{Com } A$

Exercice: Calculer le nombre d'opérations nécessaires pour calculer  $A^{-1}$  par cette méthode pour une matrice  $m \times n$  et appliquer à  $n=50$ .

Cette formule n'a pas d'intérêt calculatoire, mais elle donne des intérêts théoriques importants.

Thm: La solution de  $E(A, y)$  est  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ , où

$$x_i = \frac{|C_1(A) \dots C_{i-1}(A) \gamma C_{i+1}(A) \dots C_n(A)|}{|C_1(A) - \dots - C_n(A)|} \quad \begin{matrix} \text{(Formule de)} \\ \text{Cramer} \end{matrix}$$

•  $(A, y) \mapsto X(A, y)$  est linéaire en  $y$  et rationnelle en les  $(a_{ij})$ .

Preuve:  $x = A^{-1}y$ , Done

$$x_i = (A^{-1}y)_i = \underset{\text{red colone}}{\underset{\uparrow}{(A^{-1}y)_{i1}}} = \sum_k (A^{-1})_{ik} y_{k1} = \sum_k (A^{-1})_{ik} y_{ik}$$

$$= \frac{1}{\det A} \sum_k (\text{Com } A)_{ik} y_{ik}$$

$$= \frac{1}{\det A} \sum_k (\text{Com } A)_{ki} y_{ik}$$

$$= \frac{1}{\det A} \underbrace{\sum_k (-1)^{i+k} y_{ik} \pi_{ki}(A)}_{\text{développer } / \text{colonne } i \text{ de } \det(C_1(A) \dots y \dots C_n(A))}$$

$$= \frac{1}{\det A} \det(C_1(A) \dots \underset{i}{y} \dots C_n(A)). \quad \square$$

Ex: -  $\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \det(I + tA) = \ln A.$

(2 preuves:  $\rightarrow$  invariance par conjugaison  
 $\rightarrow$  Colone direct)

- NDF
- Déterminant matrice par bloc.
- Dim 3 pour exercices pratiques.